

สัมมนา

# ข้อกำหนด Formula SAE เพื่อใช้กับ EV Conversion

โดย

ดร. บุรินทร์ เกิดทรัพย์

ดร. มานพ มาสมทบ

สำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ



Society of Automotive Engineers-Thailand



- แนะนำ Formula Society of Automotive Engineering (FSAE)
- ทำความรู้จักกับข้อกำหนด EV Powertrain System สำหรับการแข่งขัน FSAE
- ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE
- แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอรี่ที่ปลอดภัย
- วิธีการเลือกมอเตอร์กับแบตเตอรี่ที่เหมาะสม
- การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion
- แนวความคิดการดัดแปลงโดยใช้อุปกรณ์พื้นฐานจากเครื่องยนต์เดิม

# แนะนำ Formula Society of Automotive Engineering (Formula SAE)

- ปี ค.ศ. 1981: เริ่มต้นการแข่งขัน Formula SAE®“ จัดโดย Society of Automotive Engineers (SAE) ในประเทศสหรัฐอเมริกา
- ปี ค.ศ. 1998: SAE and IMechE (Institution of Mechanical Engineers) ในประเทศอังกฤษได้จากการแข่งขันประจำปีในชื่อ "Formula Student“
- ปี ค.ศ. 2000-2010: Formula SAE ในประเทศออสเตรเลีย, ประเทศอิตาลี, ประเทศบราซิล, ประเทศญี่ปุ่น, ประเทศเยอรมนี, ประเทศออสเตรเลีย
- ปี ค.ศ. 2024: Formula Student Germany (FSG) ไม่จัดการแข่งขันสำหรับรถ ICE



ICE (FSAE: 1981)




EV (FSAE: 2010, TSAE: 2018)



Autonomous EV (2017)

# ทำความรู้จักกับข้อกำหนด EV Powertrain System สำหรับการแข่งขัน FSAE (1/3)

- กำลังไฟฟ้าของมอเตอร์ไฟฟ้า ไม่เกิน 80 kW
- สามารถทำงานในโหมด Regenerating energy
- ต้อง ไม่สามารถสั่งให้มอเตอร์ไฟฟ้าหมุนกลับทิศได้
- ระบบกราวด์ (Grounding) => ความต้านทานระหว่างฉนวนนำไฟฟ้ากับระบบกราวด์ไฟแรงต่ำ น้อยกว่า 0.3 Ohm
- อุปกรณ์ป้องกันกระแสเกิน (Overcurrent protection)
- แรงดันไฟฟ้ากระแสตรง ไม่เกิน 600 VDC
- ติดสติ๊กเกอร์ High Voltage => ISO 7010-W012 
- แยกระบบขับเคลื่อน (Traction system, TS) กับระบบกราวด์ไฟแรงต่ำ (Grounded low voltage system, LVS)

Voltage	Spacing	Voltage	Over Surface	Through Air (Cut in board)	Conformal Coating
U < 100 VDC	10 mm	0 VDC to 50 VDC	1.6 mm	1.6 mm	1.0 mm
100 VDC < U < 200 VDC	20 mm	50 VDC to 150 VDC	6.4 mm	3.2 mm	2.0 mm
U > 200 VDC	30 mm	150 VDC to 300 VDC	9.5 mm	6.4 mm	3.0 mm
ในกรณี TS และ LVS อยู่ในพื้นที่เดียวกัน		300 VDC to 600 VDC	12.7 mm	9.5 mm	4.0 mm

ในกรณี TS และ LVS อยู่บน PCB เดียวกัน

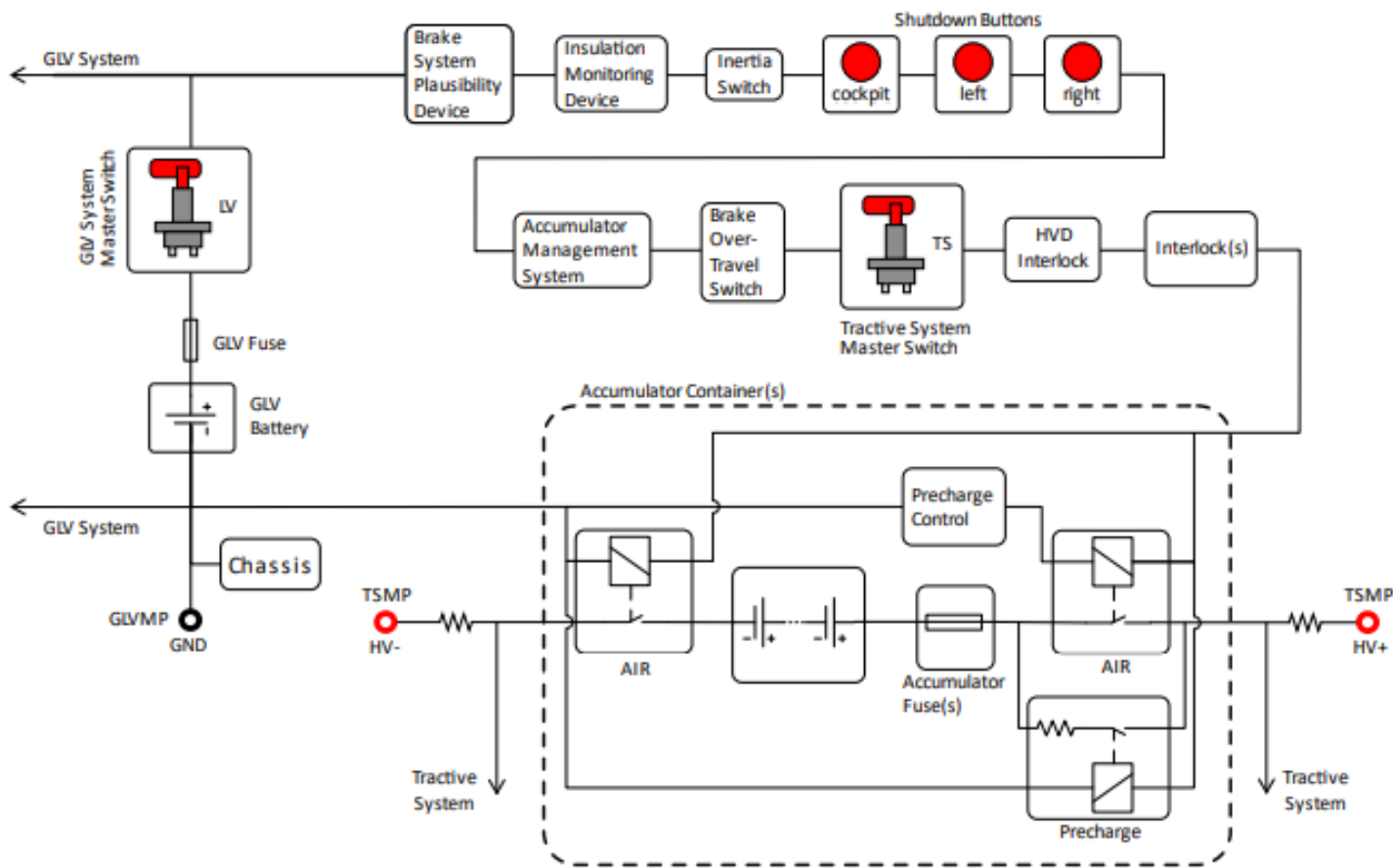
# ทำความเข้าใจกับข้อกำหนด EV Powertrain System สำหรับการแข่งขัน FSAE (2/3)

- Traction system insulation => ทดสอบกับ Insulated test probe เส้นผ่านศูนย์กลาง 6 mm ยาว 100 mm
- จุดเชื่อมต่อทางไฟฟ้าทั้งหมด รวมทั้ง สกรู น็อต และตัวยึดอื่นๆ => Positive locking mechanisms
- Tractive system measuring point (TSMP) => จุดวัดไฟแรงสูงของระบบ
- High voltage disconnect (HVD) => ตัดการเชื่อมต่ออย่างน้อยหนึ่งขั้วของแพ็คเกจเตอร์
- Tractive system active light (TSAL)
- Activating tractive system => Ready-to-drive mode
- Tractive system energy storage
  - => Battery or super-capacitor
  - => ในแต่ละโมดูลแรงดันไฟฟ้าสูงสุดไม่เกิน 120 VDC, พลังงานสูงสุดไม่เกิน 6 MJ และน้ำหนักไม่เกิน 12 kg
  - => Accumulator isolation relay (AIR) ต้องตัดการเชื่อมต่อขั้วทั้งสองของแพ็คเกจเตอร์
  - => Pre-charge circuit
  - => Accumulator management system

# ทำความเข้าใจกับข้อกำหนด EV Powertrain System สำหรับการแข่งขัน FSAE (3/3)

- Shutdown circuit และระบบต่างๆ
  - => Shutdown circuit (SDC)
  - => Tractive system master switch (TSMS)
  - => Insulation monitoring device (IMD)
  - => APPS/Brake pedal plausibility check
  - => APPS Implausibility check
  - => Brake system plausibility device

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

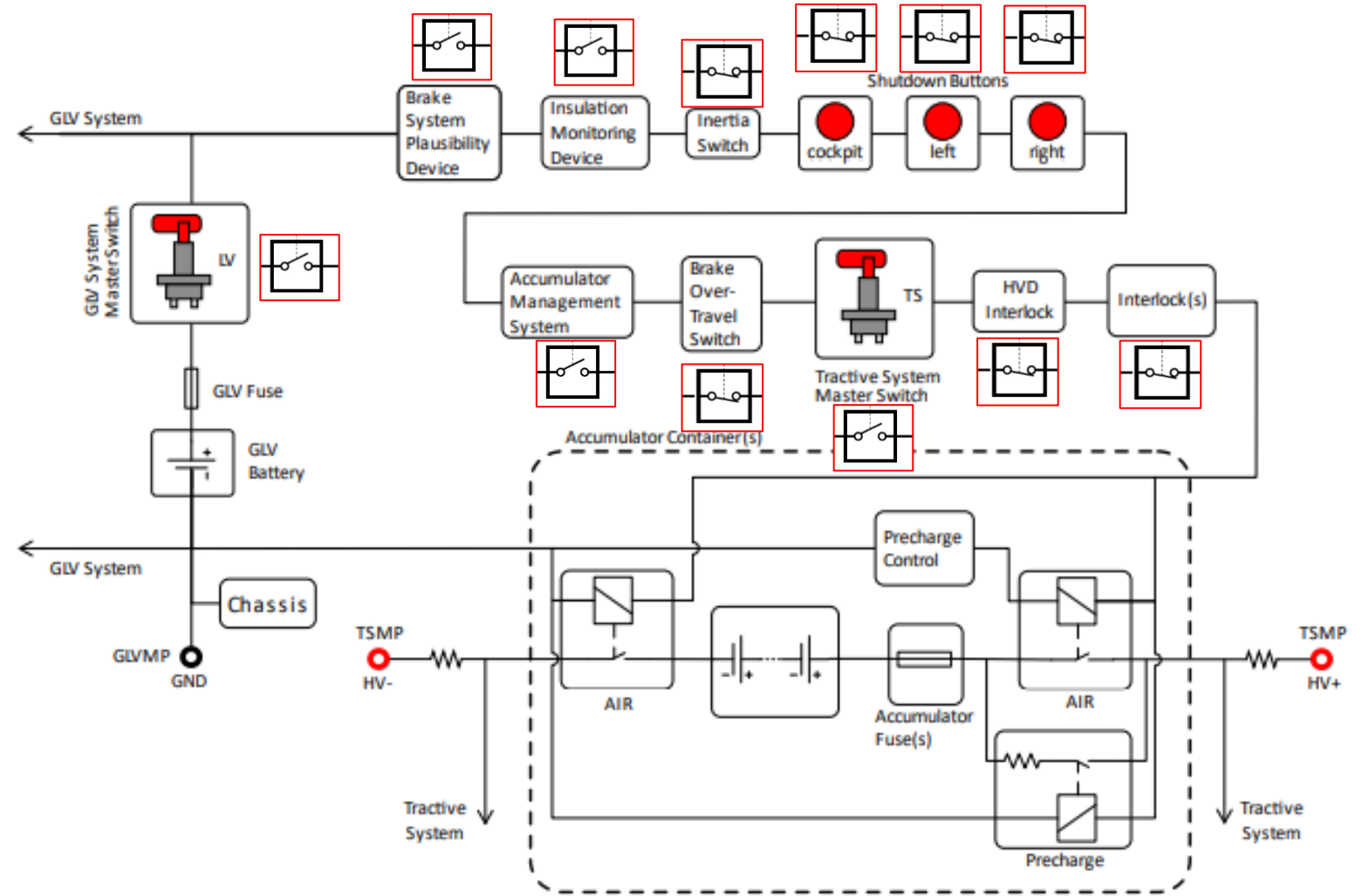


- APPS implausibility (สัญญาณคันเร่งหายไป)
- GLV battery and DC to DC for 12VDC/24VDC
- Brake System Plausibility Device
- Insulation Monitoring Device
- Inertia Switch
- Shutdown Buttons
- Accumulator Management System/Battery Management System
- Brake over-Travel Switch
- HVD Interlock
- Precharge Control, AIR and Precharge
- Accumulator Fuse
- TSMP (Tractive System Measurement Point)
- Tractive System Line



# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## สถานะสวิทช์เริ่มต้นระบบยังไม่ทำงาน





# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

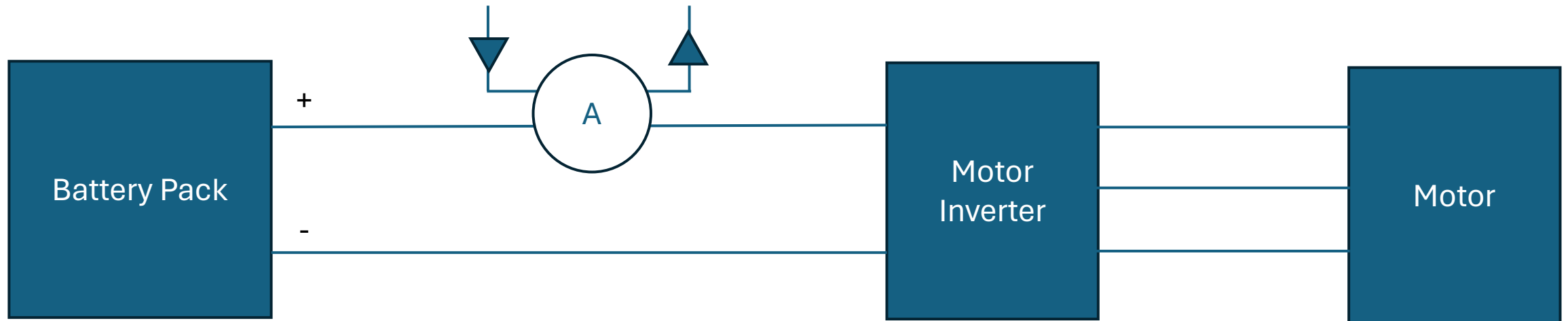
## Brake System Plausibility Device

เงื่อนไขทั้งสองด้านล่างเกิดขึ้นนานกว่า 500ms

1. แรงดันเบรกเกินค่าเกณฑ์ที่ตั้งไว้ (ค่าเกณฑ์  $\leq 30$  บาร์)
2. กำลังที่ส่งไปยังมอเตอร์  $\geq 5\text{kW}$  หรือตำแหน่งคันเร่งมากกว่า 25 %

หลังจากที่ BSPD ทำงานแล้ว ระบบจะต้องค้างไว้จนกว่าทั้งสองเงื่อนไขจะถูกรีเซ็ต คือ ยกเลิกการเบรก และไม่มีกำลังส่งไปที่มอเตอร์  $\geq 5\text{kW}$

จำลองปริมาณกระแสไฟฟ้าไหลผ่าน Current Sensor ที่ทำให้เกิดกำลังจำลองมากกว่า 5 kW หลังจากนั้นเหยียบเบรกเต็มกำลัง



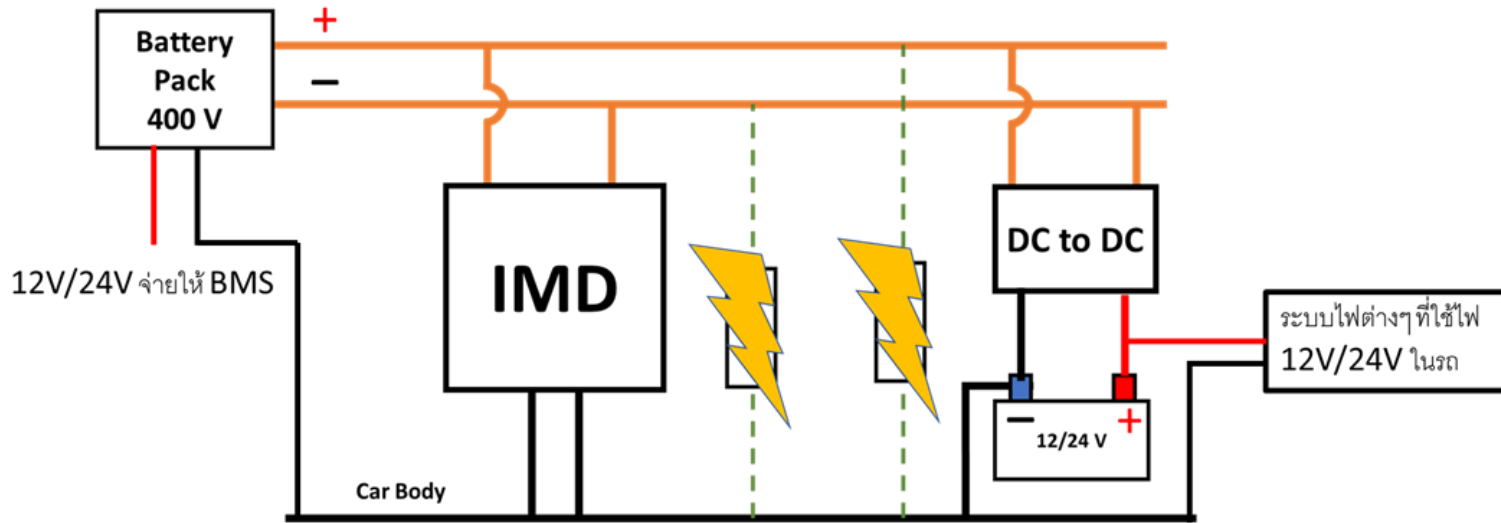
อ้างอิง : <https://www.instructables.com/How-to-Design-a-BSPD-FSAE/>

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Insulation Monitoring Device

ระบบตรวจจับค่าความเป็นฉนวน/ไฟรั่ว

### Insulation monitoring devices



ค่าความเป็นฉนวนควรต้องสูงกว่า 500 Ohm/V  
ในกรณีลุนน้ำมาค่าต้องสูงกว่า 100 Ohm/V  
ตัวถังของอุปกรณ์แรงดันสูงที่เป็นโลหะหรือนำไฟฟ้าได้ต้องลงโครงรถให้หมด

\*\*\* ใช้แรงดันต่ำกว่า 60 VDC กรรมการอนุญาตให้ผ่านหัวข้อนี้ \*\*\*



เพื่อส่งเสริมการพัฒนาขีดความสามารถของนักศึกษา  
กรรมการอนุญาตให้ใช้ของทำเองได้ แต่ต้องตรวจ  
ผ่าน Inspection

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Insulation Monitoring Device



ทดสอบมาตรฐาน IMD 100VDC/450VDC/850VDC

	Report No.	Equipment Under Test (EUT) No.
ผ่านการทดสอบกับน้ำกินฝุ่น Degrees of protection provided by enclosure (IP code) IP68 standard IEC 60529:2013	206/66-050	ST-66-0485
ผ่านการทดสอบการทำงาน ที่อุณหภูมิ 70 °C เป็นเวลา 5 ชั่วโมง	STR/66-081 STR/66-082 STR/66-083	ST-66-0482 ST-66-0483 ST-66-0484
ผ่านการทดสอบมาตรฐาน การสั้นสเก็อน UNR-100 Rev2	STR/66-084 STR/66-085 STR/66-089	ST-66-0479 ST-66-0480 ST-66-0481

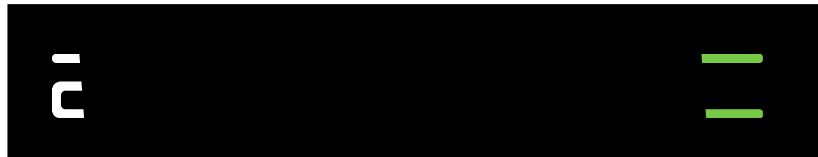
ทดสอบโดย  
**PTEC**  
ELECTRICAL AND ELECTRONIC PRODUCT TESTING CENTER

ศูนย์ทดสอบผลิตภัณฑ์ไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ (PTEC)  
สำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.)

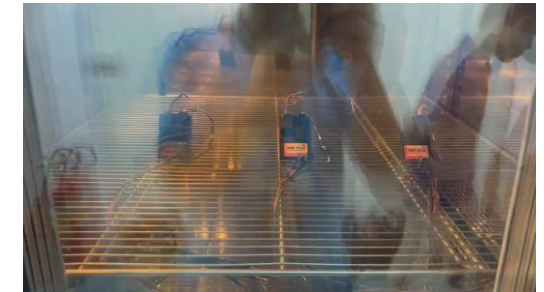
Copyright © 2023 ECUTECH All rights reserved

**ECUTECH**

Made in Thailand



ทดสอบ IP68 แบบมีการ  
จ่ายไฟจริง 600-800 V



ทดสอบภายใต้อุณหภูมิ 70 องศา  
แบบมีการจ่ายไฟจริง 600 V



ทดสอบรองรับการสั้นสเก็อน UNECE R100  
แบบมีการจ่ายไฟจริง 600 V



ผ่านการทดสอบ EMC รายการที่จำเป็น และ ESD

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Insulation Monitoring Device

- แจ้งเตือน เมื่อค่าความฉนวนต่ำกว่า 1,500 Ohm/V
- ตัดการทำงานของ Battery Pack ภายใน 15 วินาที เมื่อค่าความฉนวนต่ำกว่า 500 Ohm/V
- ตัดการทำงานของ Battery Pack < 1 วินาที เมื่อค่าความฉนวนต่ำกว่า 100 Ohm/V

อุบัติเหตุรถตกน้ำ



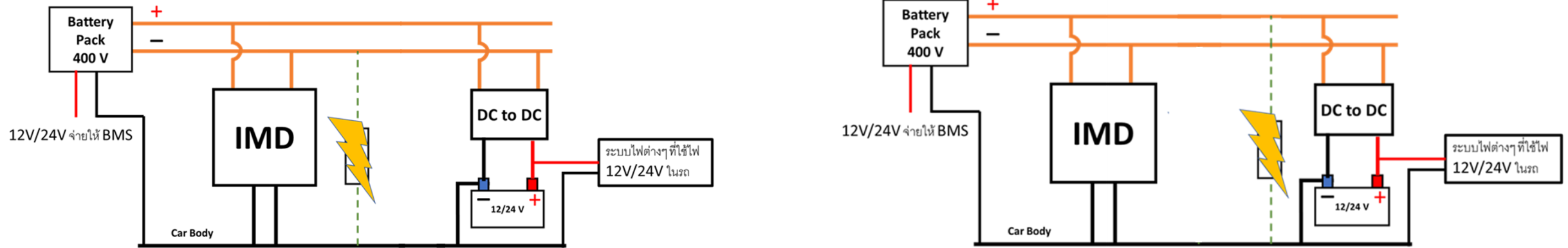
อุบัติเหตุรถชน



IMD สามารถตัดการทำงานของ Battery Pack ก่อนเข้าไปกู้ภัย

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Insulation Monitoring Device



- ใช้ความต้านทานที่ต่ำกว่า 500 Ohm/V จำลองลงโครง เพื่อตรวจสอบการทำงานของ IMD ว่าส่งข้อมูลเพื่อสั่งตัดการทำงานของแพ็คเกจเตอร์หรือไม่ ต้องตัดภายใน 30 วินาที และแรงดันต้องต่ำกว่า 60 VDC ภายใน 5 วินาที

ตัวอย่าง : แพ็คเกจเตอร์มีแรงดันไฟฟ้า 400 V ค่าความต้านทานที่ใช้ จะมีค่าต่ำกว่า  $500 \text{ Ohm/V} \times 400\text{V} = 200,000 \text{ Ohm}$

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Inertia Switch



ควรติดตั้งในจุดที่มีความแข็งแรง บริเวณหน้ารถ เพื่อสามารถตรวจสอบแรงกระแทก แบบนับปล้นขณะรถชนได้ง่าย

## Shutdown Buttons



สีแดงเห็นได้ชัด ขนาดปุ่มโตกว่า 24 mm ติดตั้งอย่างน้อย 3 จุด

- Cockpit คนขับเข้าถึงง่าย
- ด้านข้างซ้ายตัวรถ คนช่วยเหลือเห็นชัดเข้าถึงง่าย
- ด้านข้างขวาตัวรถ คนช่วยเหลือเห็นชัดเข้าถึงง่าย
- จุดอื่นๆ



# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Battery Management System (BMS)

- ตัดการทำงานของระบบ เมื่ออุณหภูมิเซลล์แบตเตอรี่สูงเกิน จำนวนตัววัดอุณหภูมิ อย่างน้อย 20% ของเซลล์ทั้งหมด หรือสามารถมีเอกสารยืนยัน 20 % ของพื้นที่ทั้งหมด และข้อมูลอุณหภูมิต้องส่งข้อมูลไปที่ BMS ด้วย
- ตัดการทำงานของระบบ เมื่อกระแสไฟฟ้าของแพ็คแบตเตอรี่สูงเกิน
- ตัดการทำงานของระบบ เมื่อแรงดันไฟฟ้าเซลล์แบตเตอรี่ต่ำเกิน
- ตัดการทำงานของระบบ เมื่อแรงดันไฟฟ้าเซลล์แบตเตอรี่สูงเกิน
- ต้องตรวจวัดอุณหภูมิที่บัสบาร์ด้วย

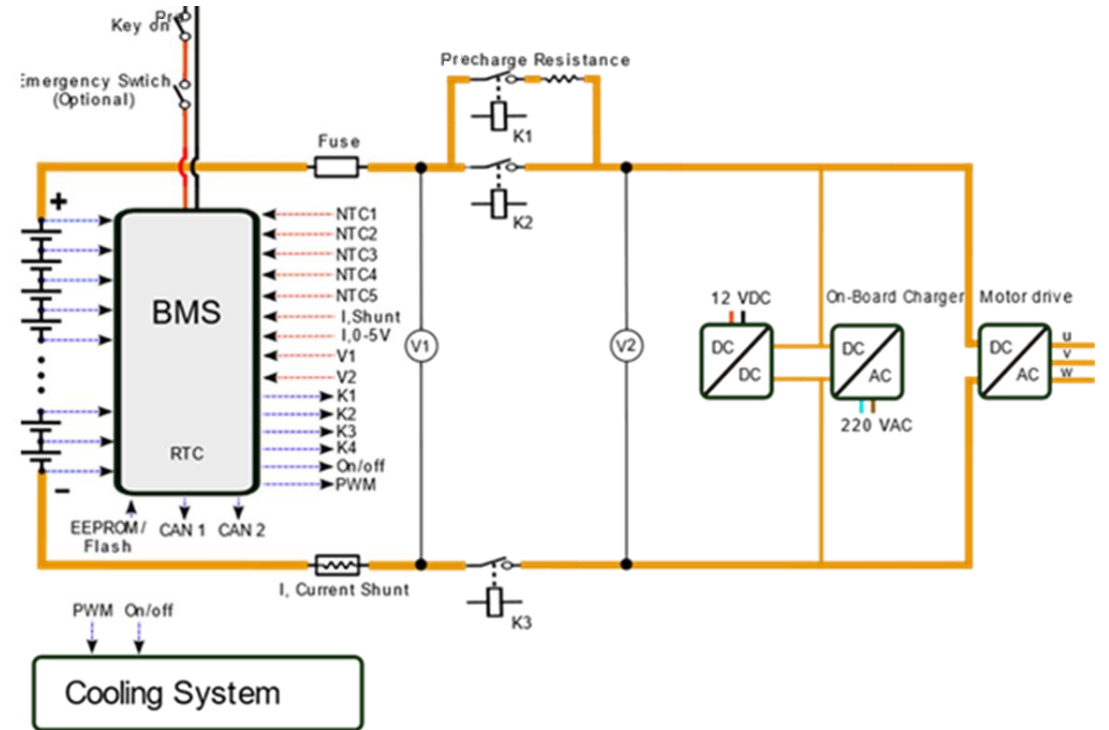
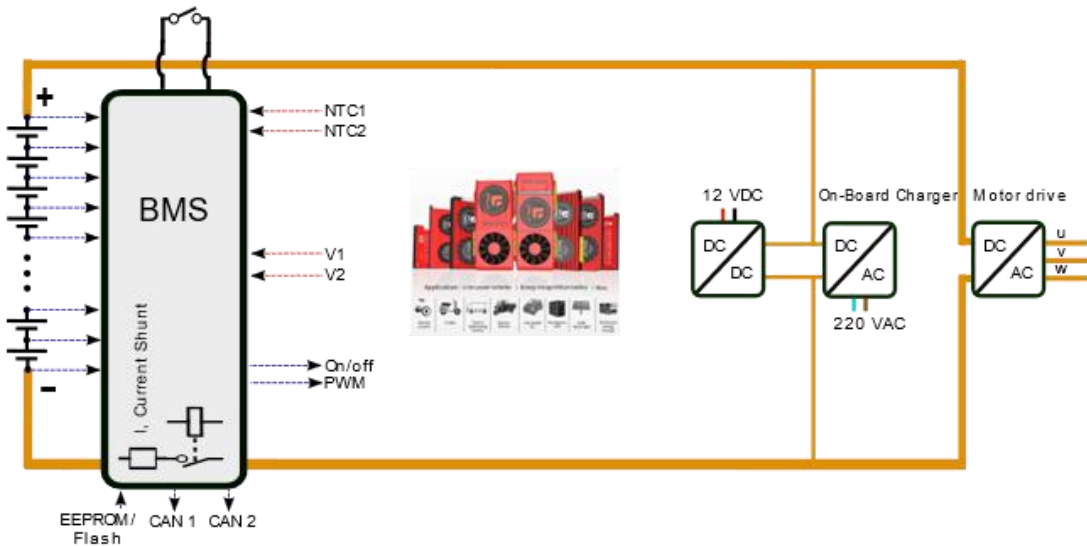


# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Battery Management System (BMS) ที่นิยมใช้

แบบใช้ไฟเลี้ยงจากแพ็คแบตเตอรี่โดยตรง ☹️

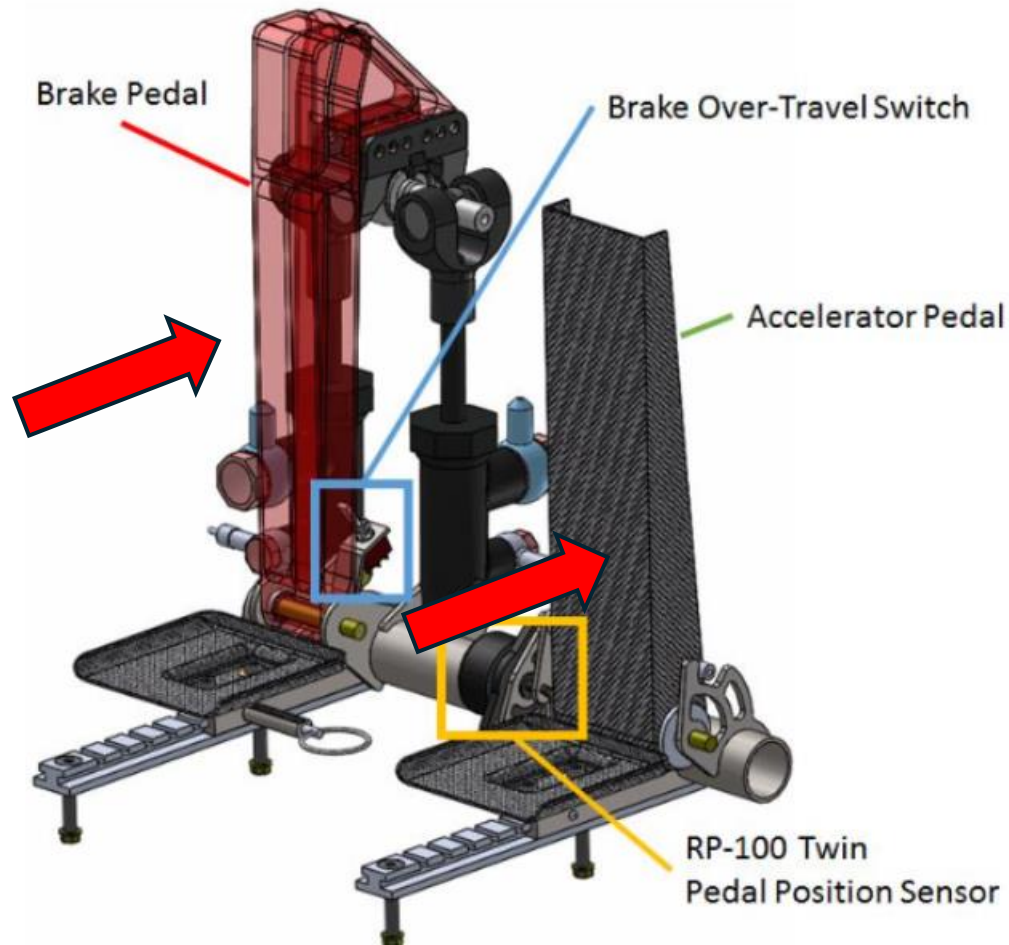
แบบใช้ไฟเลี้ยงจากแบตเตอรี่ 12/24V 😊



\*\*\* ไม่ควรนำมาใช้ในการแข่งขัน ถ้าจะใช้ต้องมีอุปกรณ์เสริมช่วย \*\*\*

# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Brake over-Travel Switch



เนื่องจากรถไฟฟ้า ไม่มีระบบตัดต่อกำลังทางกล ดังนั้นเมื่อเบรกแตก ระบบต้องหยุดการทำงานของแบตเตอรี่ ระบบนี้เหมาะสมกับในสนามเท่านั้น เนื่องจากน้ำหนักตัวรถไม่มาก ในรถที่วิ่งบนท้องถนนจริงการใช้ระบบนี้ ในการตัดการทำงานของแพ็คแบตเตอรี่เลย อาจจะอันตรายขณะเบรกแตก บนทางลาดชัน ดังนั้นรถบนถนนจริง แพ็คแบตเตอรี่ควรเชื่อมต่อกับมอเตอร์ก่อน โดยเปลี่ยนเป็น Regenerative Breaking ที่เปอร์เซ็นต์สูงขึ้น จนรถจอดหยุดนิ่ง

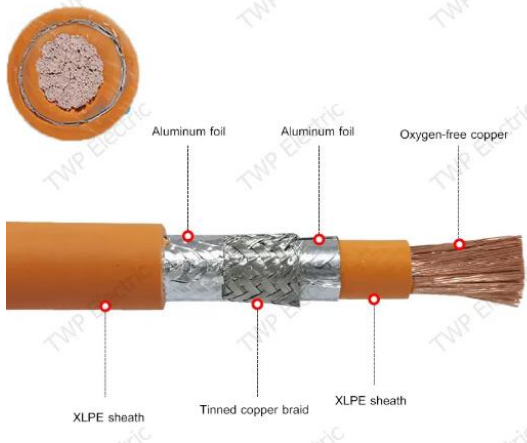


# ข้อกำหนดด้านความปลอดภัยทางไฟฟ้า สำหรับการแข่งขัน FSAE

## Accumulator Fuse/Battery Pack Fuse

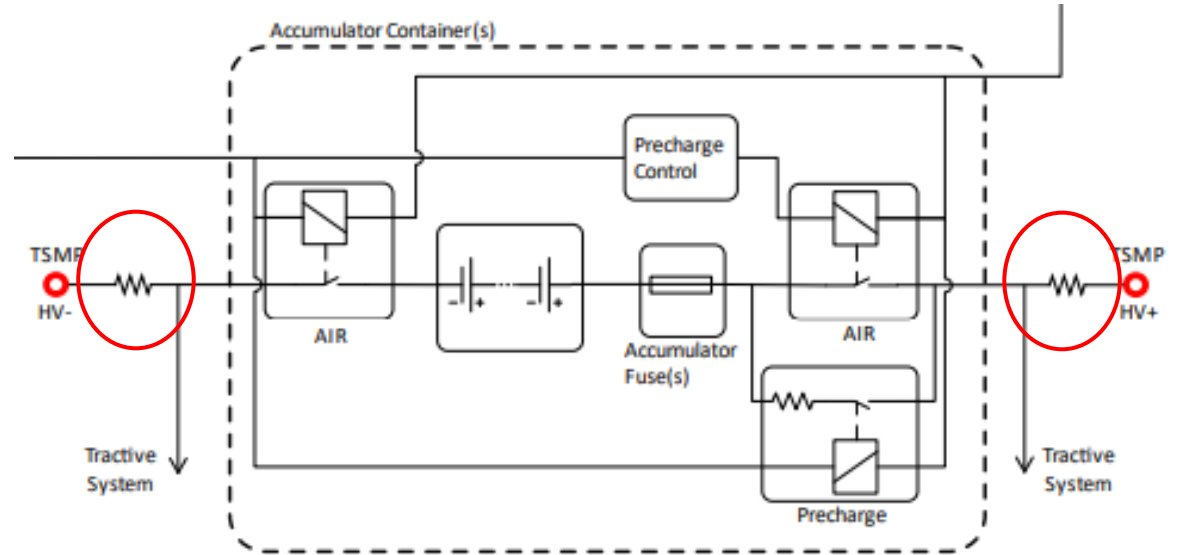
- ต้องมีฉนวนทางไฟฟ้ากัน และไม่ติดไฟ
- มีการป้องกันการลามไฟไปที่อื่น

## Tractive System Line



สายไฟแรงสูงทั้งบวกลบ  
สีส้มเท่านั้น

## TSMP (Tractive System Measurement Point)



- R => 5 kΩ ถ้าแรงดันสูงสุดต่ำกว่า 200 VDC
- R => 10 kΩ ถ้าแรงดันสูงสุดระหว่าง 200 - 400 VDC
- R => 15 kΩ ถ้าแรงดันสูงสุดระหว่าง 400 - 600 VDC

Discharge Circuit and Body Protection Resistors

1. Measure resistance between TSMP HV- and TSMP HV+
  - $V_{max} < 200V \Rightarrow 10k + \text{discharge}$
  - $200V < V_{max} < 400V \Rightarrow 20k + \text{discharge}$
  - $400V < V_{max} < 600V \Rightarrow 30k + \text{discharge}$

# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอร์ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE

## แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอร์ตาม ISO12405

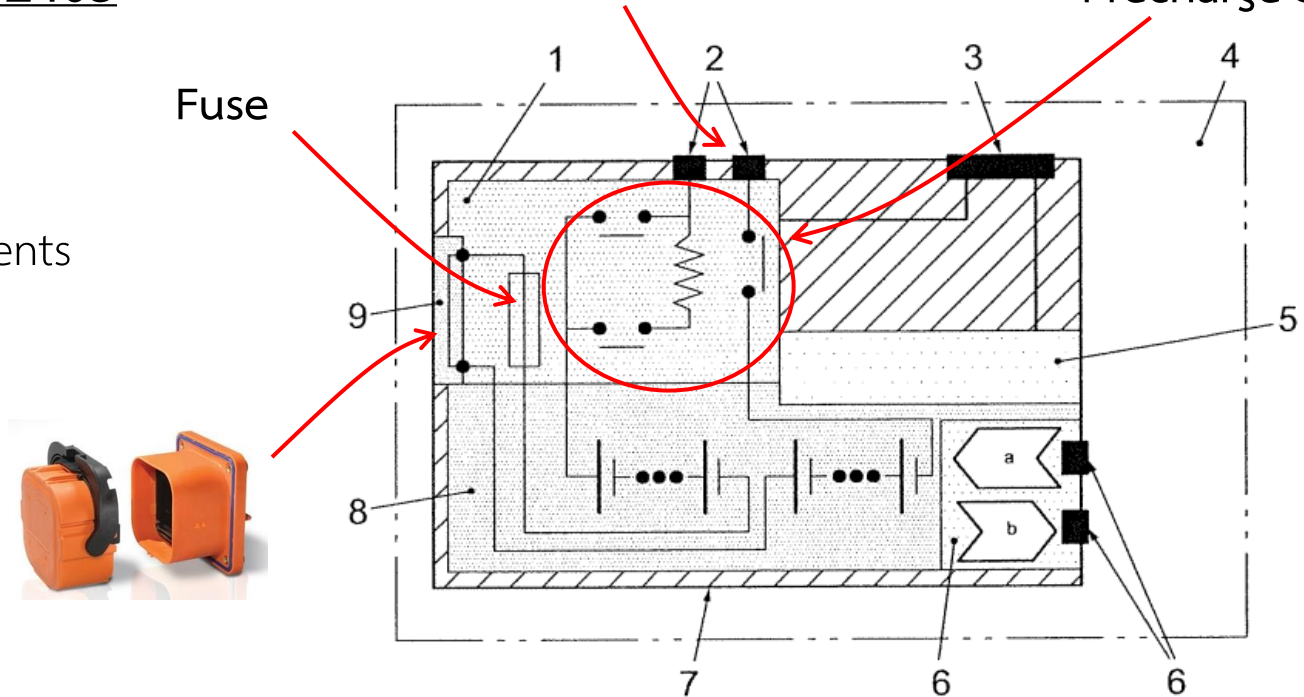
ISO12405\_Part1\_High\_Power\_Applications

ISO12405\_Part2\_High\_Energy\_Applications

ISO12405\_Part3\_Safety\_Performance\_Requirements

ห้ามมีแรงดันเกิน 60 VDC ตอนระบบยังไม่ทำงาน

Precharge System



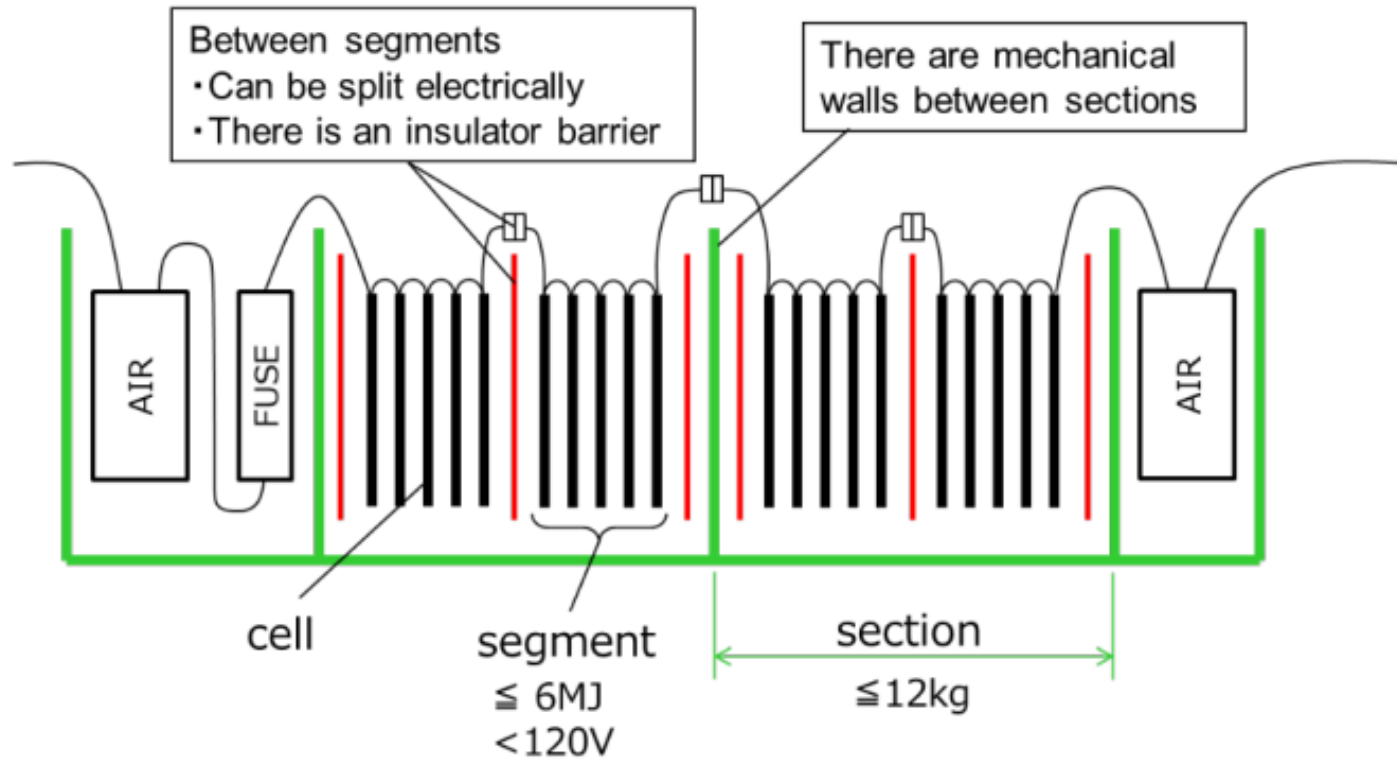
### Key

- 1 voltage class B electric circuit (connectors, fuses, wiring)
- 2 voltage class B connections
- 3 voltage class A connections
- 4 battery pack
- 5 cell electronics
- 6 cooling device and connections (optional)
- 7 normal use impact-resistant case
- 8 cell assembly (cells, sensors, cooling equipment)
- 9 service disconnect



# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจแบตเตอรี่ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE

## โมดูลแบตเตอรี่



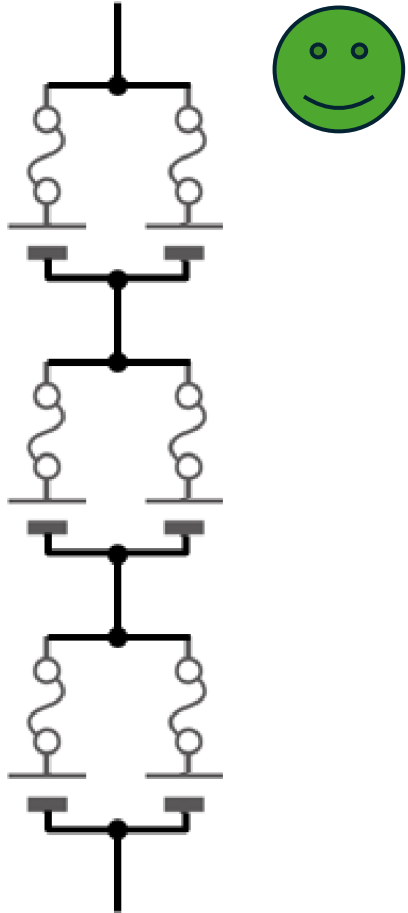
- ทำเป็นหลายโมดูล แต่ละโมดูลแยกส่วนด้วยฉนวนทางไฟฟ้า และความแข็งแรงทางกล



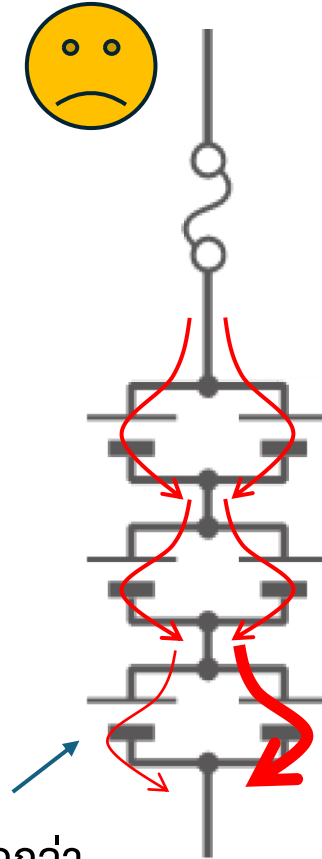
# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจแบตเตอรี่ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE

## การเชื่อมต่อเซลล์แบตเตอรี่เป็นโมดูล

มีระบบป้องกันกระแสเกินในแต่ละเซลล์



ไม่สามารถป้องกันกระแสเกินในแต่ละเซลล์



เซลล์ที่เสื่อมมากกว่า

- เมื่อมีการ**ต่ออนุกรม**จำเป็นต้องมี BMS มาตรวจวัด
- เมื่อมีการ**ต่อขนาน**ควรต้องติดตั้ง Fuse เพื่อจำกัดกระแสไฟฟ้าในแต่ละเซลล์ ในกรณีที่เซลล์แบตเตอรี่เสื่อมไม่เท่ากัน จนทำให้เซลล์ที่ต่อขนานด้วยกันอยู่ มีความต้านทานที่สูงขึ้น จนกระแสต้องไหลผ่านแบตเตอรี่ก้อนอื่นที่มีความต้านทานต่ำกว่า ที่ต่อขนานด้วยกันอยู่แทน



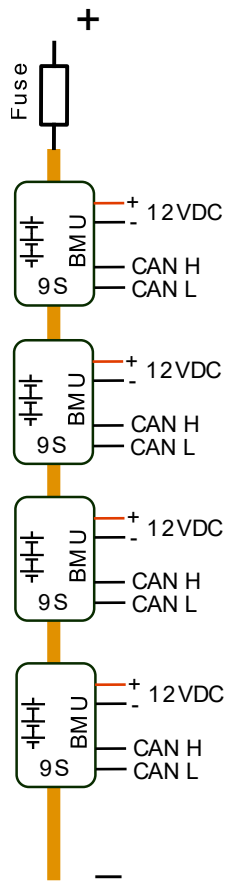
# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอรี่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE



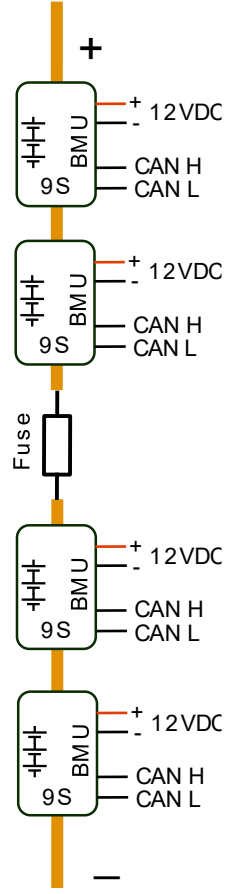
## แนวทางการเชื่อมต่อโมดูลแบตเตอรี่

### โมดูลต่ออนุกรมอย่างเดียว

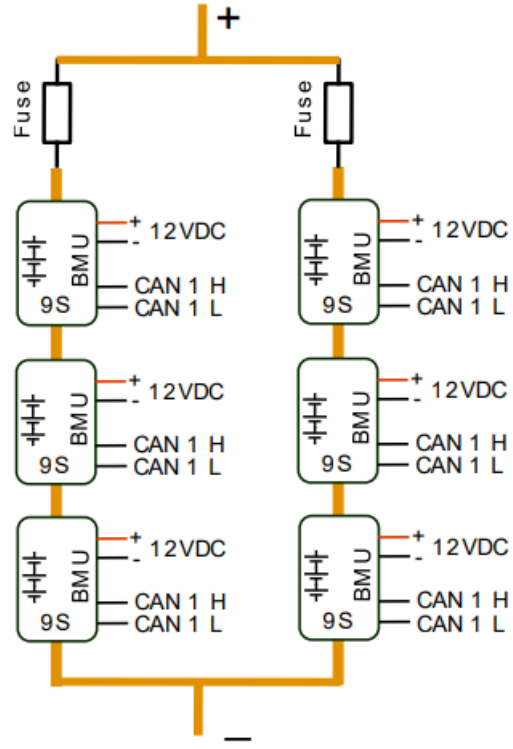
แบบที่ 1



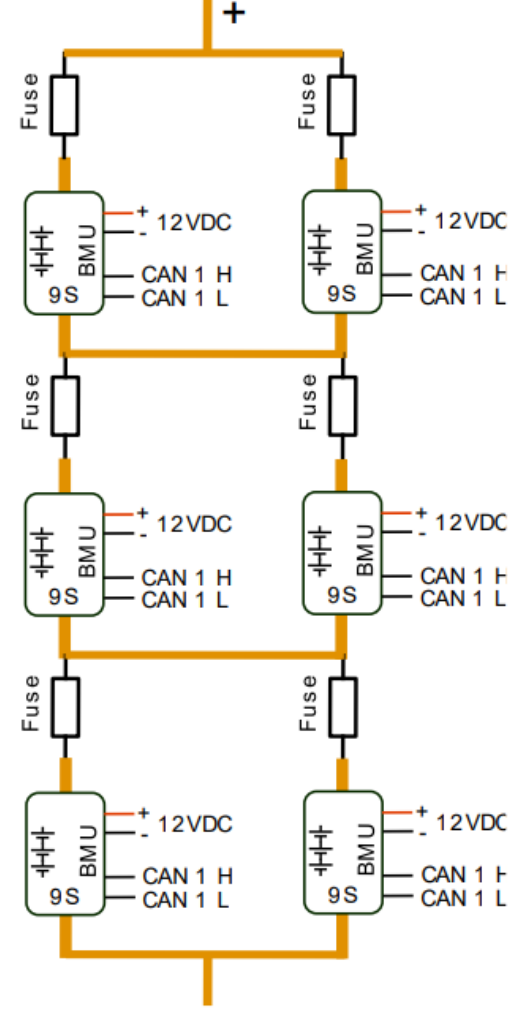
แบบที่ 2



### ต่ออนุกรมก่อนและต่อขนาน



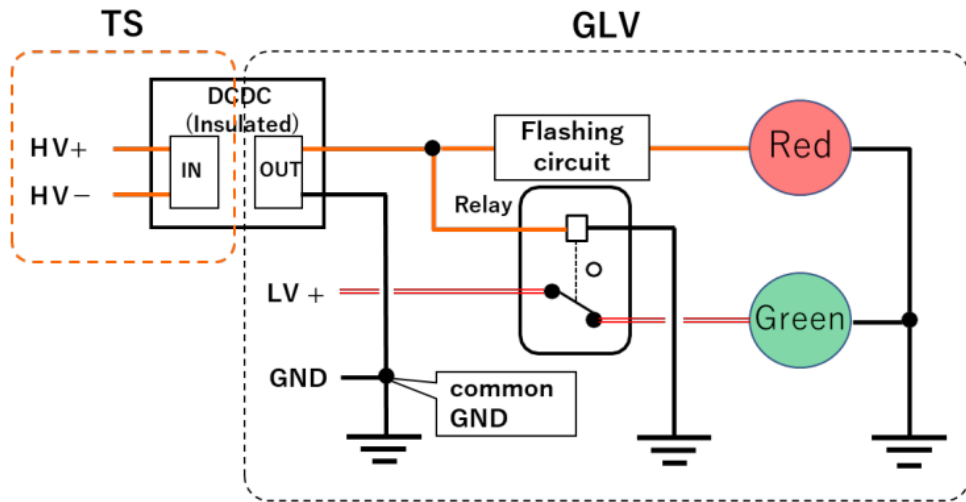
### ต่อขนานก่อนและต่ออนุกรม



# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอรีที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE

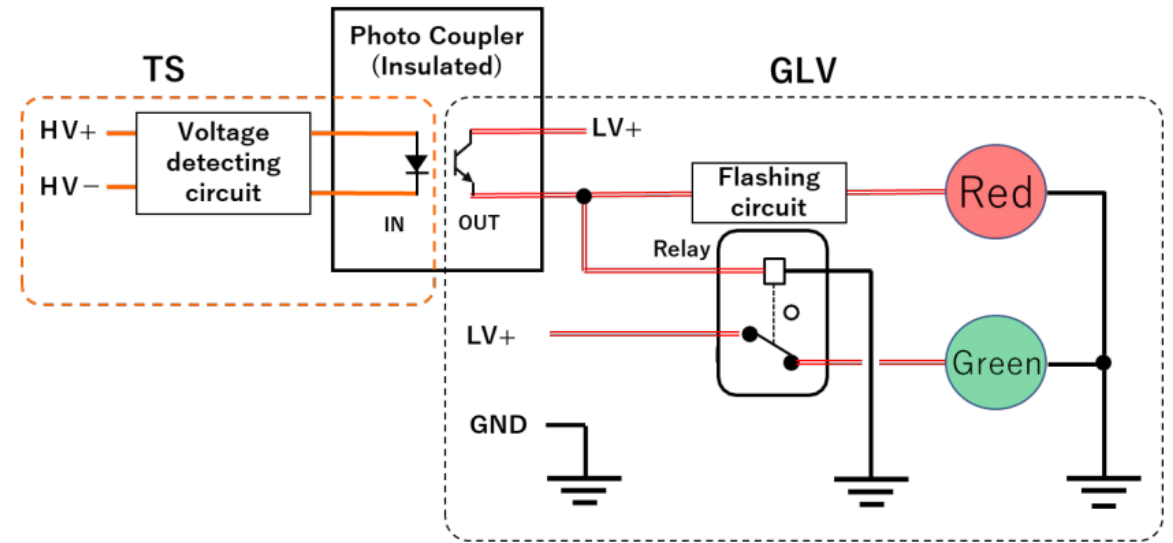
## ตัวอย่างวงจรการทำสัญญาณแสดงสถานะว่าแพ็คเกจเตอรีจ่ายไฟแล้ว (Insulated)

ตัวอย่างที่ 1



Use TS voltage as a power source.

ตัวอย่างที่ 2



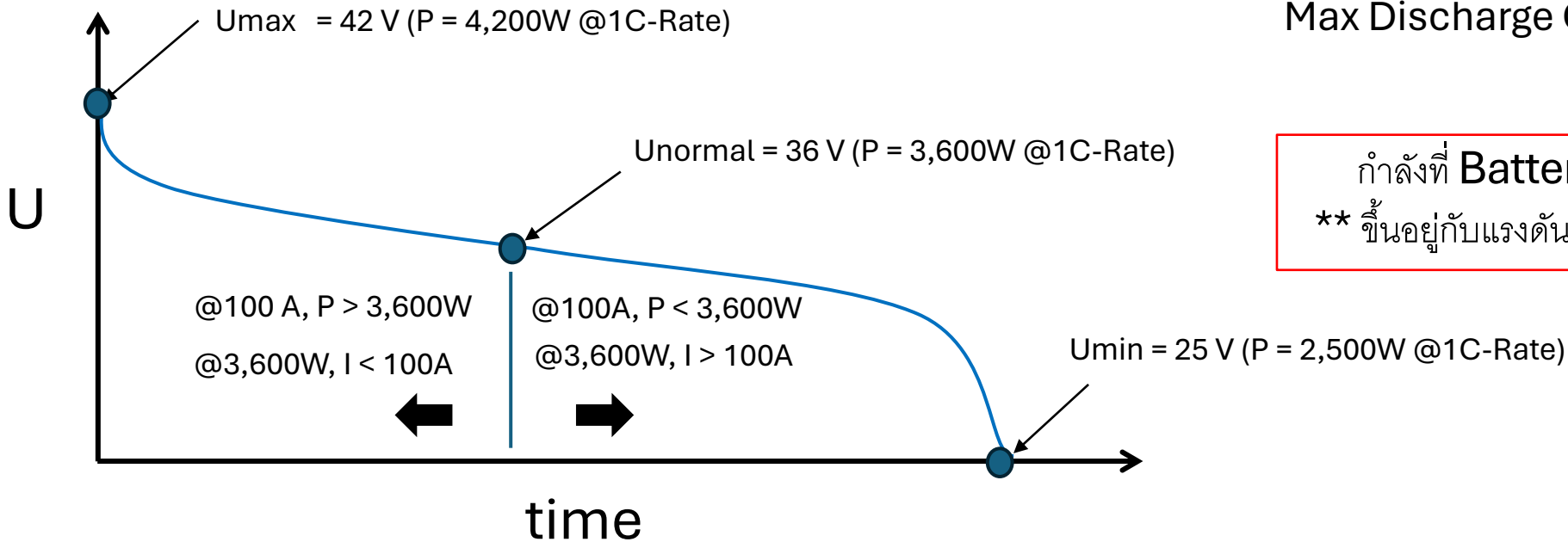
Detects TS and blinks with GLV power supply

# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอรี่ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE/ทั่วไป

## กำลังไฟฟ้าสูงสุดของแพ็คเกจเตอรี่

$$\text{Power} = \text{Current} \times \text{Voltage}$$
$$P = I \times U$$

Current @ 1C-rate = 100 A



Battery Pack Capacity = 100 Ah

Battery Pack Capacity = 3.06 kWh

Continuous Discharge C-rate = 1C

Continuous Charge C-rate = 0.5C

Max Discharge C-rate = 2C (3s)

กำลังที่ Battery pack จ่ายได้ ?  
\*\* ขึ้นอยู่กับแรงดันไฟฟ้ากับค่า C-rate \*\*

# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอร์ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE/ทั่วไป

## กำลังไฟฟ้าสูงสุดของแพ็คเกจเตอร์

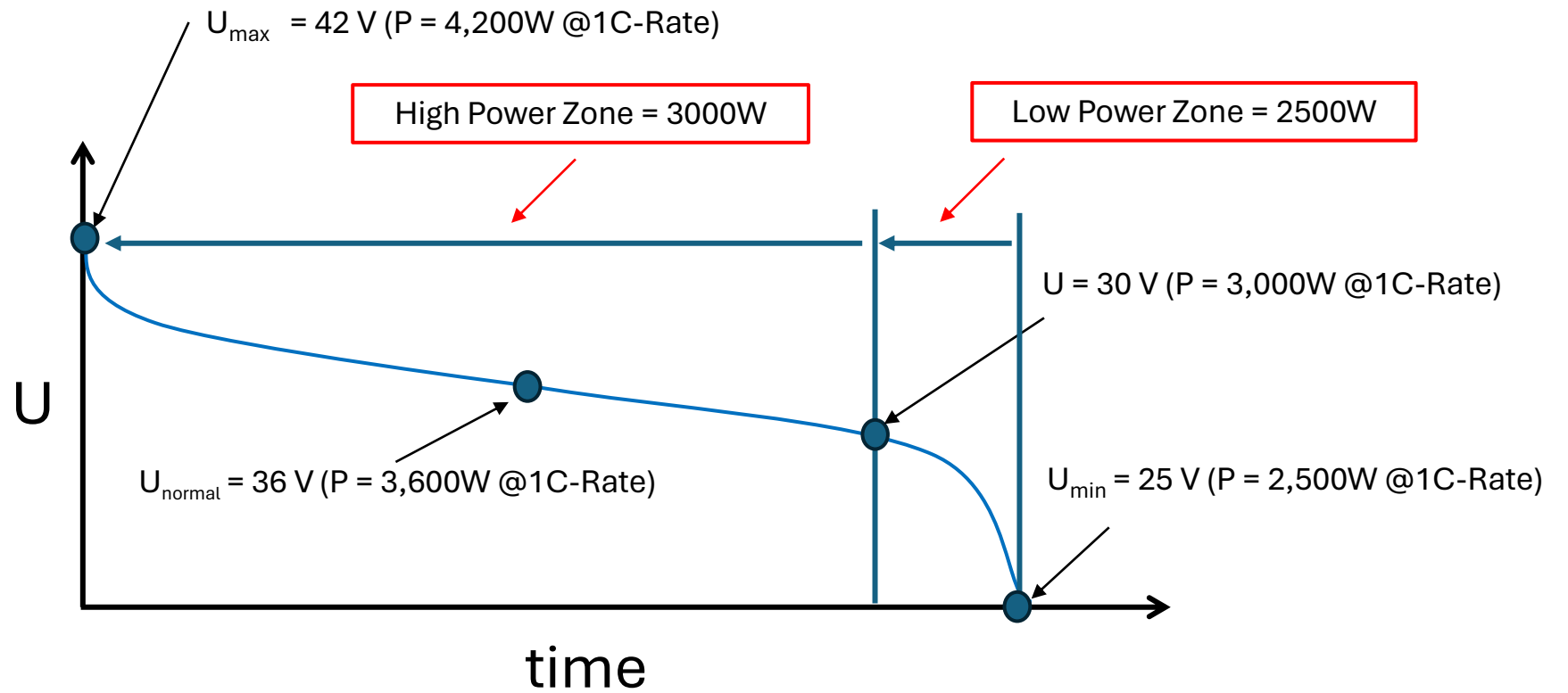
$$\text{Power} = \text{Current} \times \text{Voltage}$$
$$P = I \times U$$

High Power Zone

$$\text{Power} = 100\text{A} \times 30\text{V} = 3,000\text{W}$$

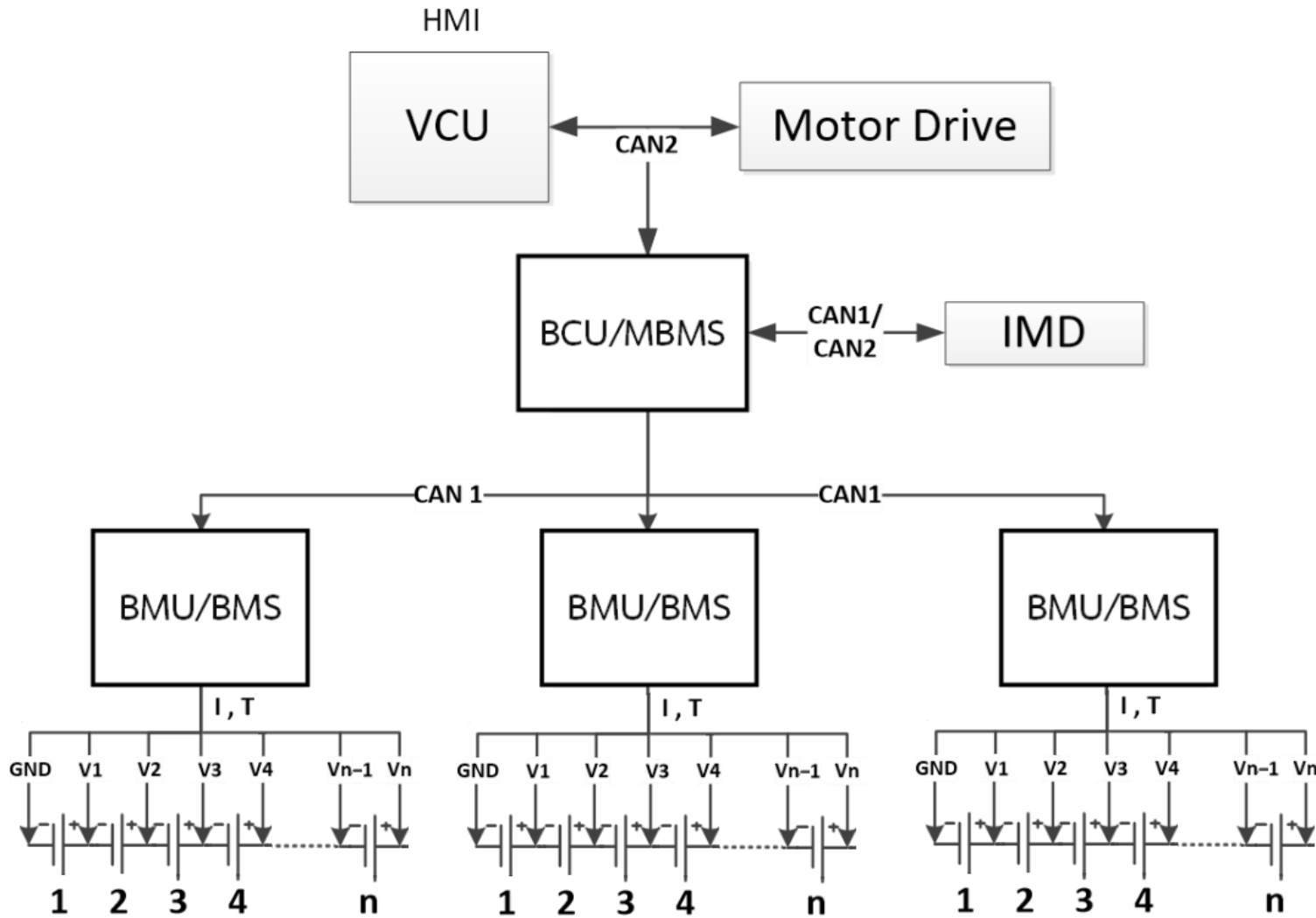
Low Power Zone

$$\text{Power} = 100\text{A} \times 25\text{V} = 2,500\text{W}$$



# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอร์ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE/ทั่วไป

## กำลังไฟฟ้าสูงสุดของแพ็คเกจเตอร์

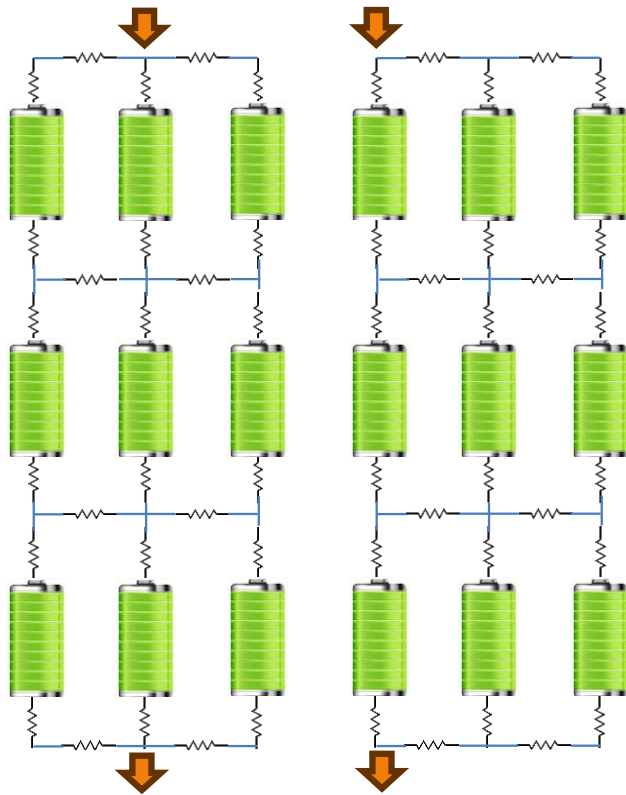
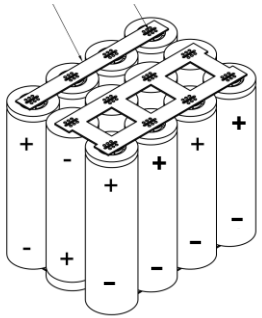


BMS/MBMS จะมีการสื่อสารกับ VCU หรือ Motor Drive รวมถึงระบบ Charging ว่าสถานะตอนนี้แบตเตอรี่รับกำลังหรือกระแสได้สูงสุดเท่าไร

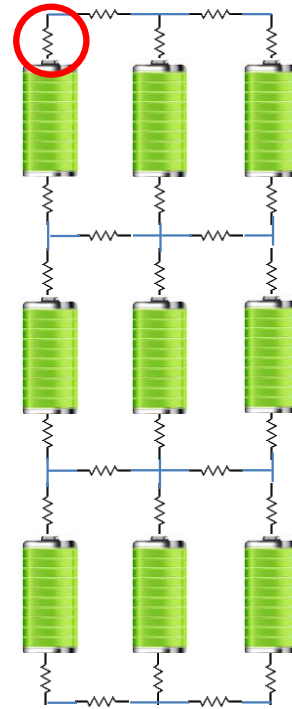
# แนวทางการออกแบบแพ็คเกจเตอรี่ที่ปลอดภัย สำหรับการแข่งขัน FSAE/ทั่วไป

## ผลกระทบที่ส่งผลต่อคุณภาพแพ็คเกจเตอรี่

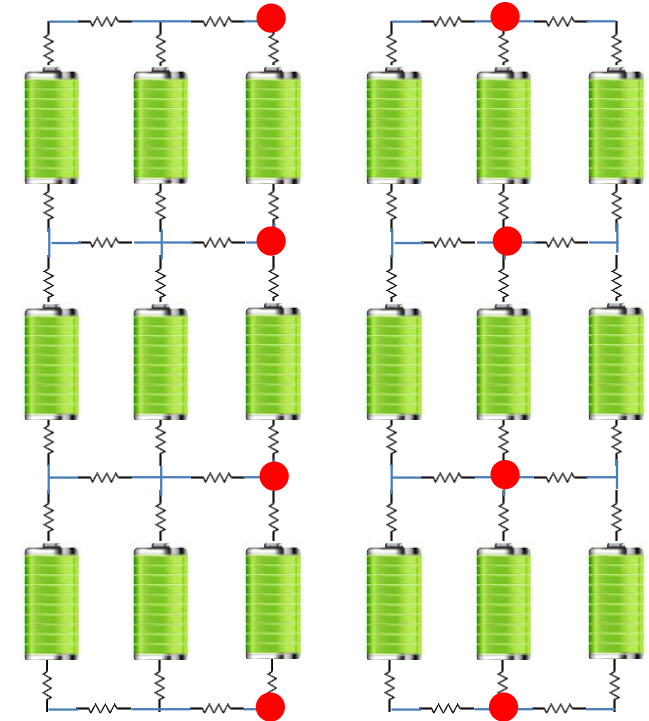
ผลกระทบของทางเข้าทางออกหลัก  
ของขั้วบวกและลบ



ผลกระทบของคุณภาพ  
รอยเชื่อมที่ไม่เท่ากัน



ผลกระทบจุดวัดแรงดันของ BMS



# วิธีการเลือกมอเตอร์กับแบตเตอรี่ที่เหมาะสม

วิธีการคำนวณขนาดกำลังที่ใช้ขับเคลื่อนยานยนต์ไฟฟ้า

$$F_{Total} = F_D + F_R + F_C + F_a$$

$$F_D : \text{Aerodynamic drag} \quad F_D = \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot C_D \cdot A \cdot (v + v_{air})^2$$

$$F_R : \text{Rolling resistance} \quad F_R = C_g \cdot m \cdot g$$

$$F_C : \text{Gradability} \quad F_C = m \cdot g \cdot \sin \theta$$

$$F_a : \text{Acceleration} \quad F_a = m \cdot a$$

$$T_{Total} = F_{Total} \cdot r$$

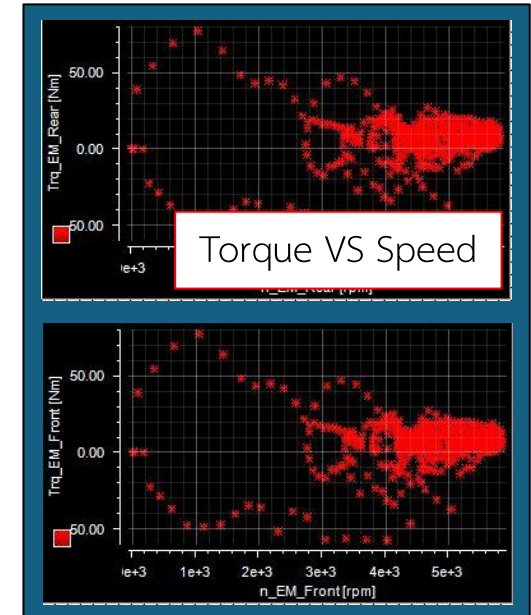
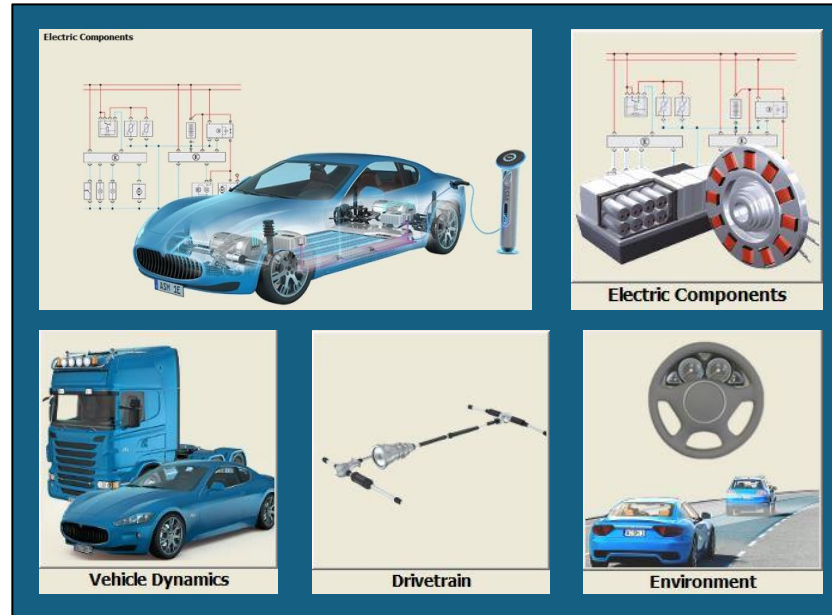
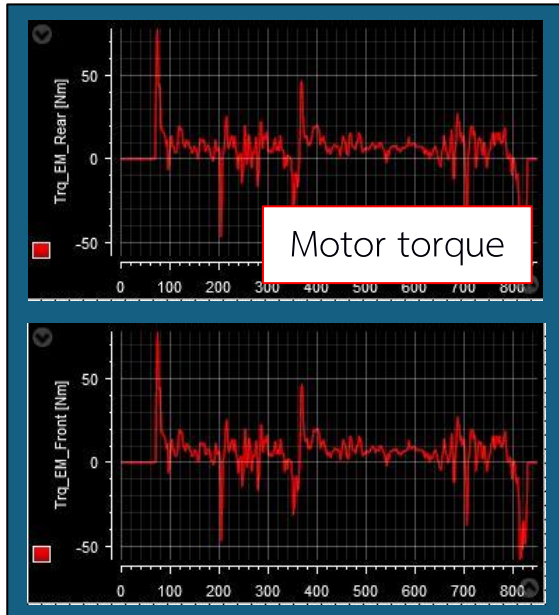
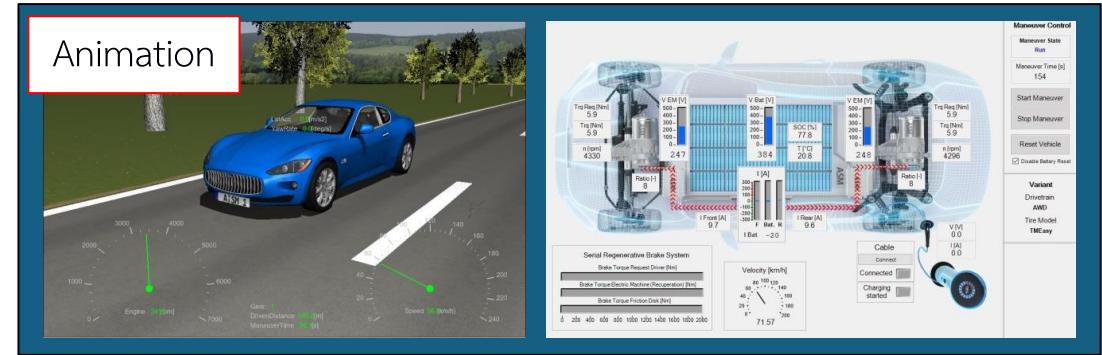
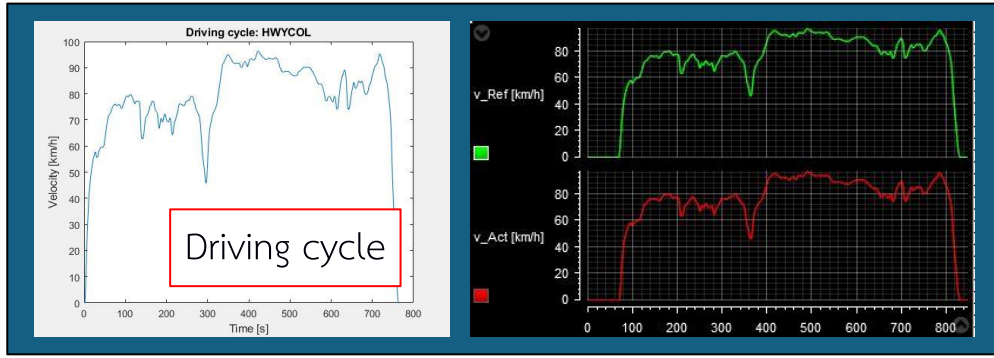
$$P_{Total} = T_{Total} \cdot \omega$$



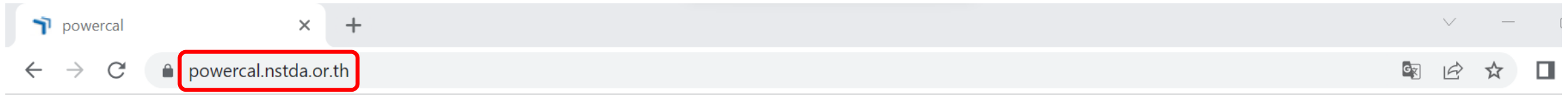
# วิธีการเลือกมอเตอร์ไฟฟ้าสำหรับยานยนต์ไฟฟ้า



# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (1/9)



# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (2/9)



URL สำหรับใช้งาน

## Powercal Login

Username  
Password  
 Remember Me  
Login

แจ้งอีเมลล์เพื่อขอ Username และ Password สำหรับใช้งาน

สนใจใช้งานโปรแกรมติดต่อลงทะเบียน



# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (3/9)

## Vehicle Information ข้อมูลรถ

Speed Profile	รูปแบบของความเร็ว	ECECOL <input type="button" value="v"/>	
Cd	สัมประสิทธิ์แรงต้านอากาศ	<input type="text" value="0.4"/>	
Area	พื้นที่หน้าตัดมองจากหน้ารถ	<input type="text" value="2.06"/>	m <sup>2</sup>
Density	ความหนาแน่นของอากาศ	<input type="text" value="1.188"/>	kg/m <sup>3</sup>
Vehicle Mass	มวลรถเปล่า	<input type="text" value="2500"/>	kg
Carry Mass	มวลบรรทุก	<input type="text" value="500"/>	kg
Total Mass	มวลรวม	<input type="text" value="3000"/>	m <sup>2</sup>
Rolling Resistance coefficient	สัมประสิทธิ์แรงเสียดทานล้อกับถนน	<input type="text" value="0.0035"/>	
% Regentive Break	สัดส่วนพลังงานเบรคกลับมาใช้	<input type="text" value="0"/>	%
1st Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 1	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
2nd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 2	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
3rd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 3	<input type="text" value="1.4"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
4th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 4	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
5th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 5	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
6th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 6	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
7th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 7	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
8th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 8	<input type="text" value="0"/>	<input type="checkbox"/>
Final Gear	อัตราทดเฟืองท้าย	<input type="text" value="4.3"/>	
Total Gear Ratio	อัตราทดรวม	<input type="text" value="6.02"/>	
Wheel Diameter	เส้นผ่านศูนย์กลางล้อ	<input type="text" value="0.78"/>	m
Total Transmission Efficiency	ประสิทธิภาพของระบบส่งกำลัง	<input type="text" value="100"/>	%
Slope	ความชันถนน	<input type="text" value="0"/>	Degree
Distance Requirement	ระยะทางที่ต้องการ	<input type="text" value="250"/>	km
<input type="button" value="Submit"/>			

พัฒนาโดย

1. ดร. มานพ มาสมทบ (สังกัด ENTEC, NSTDA)
2. ดร. ธัญญา แพรวพิพัฒน์ (สังกัด ENTEC, NSTDA)
3. ดร. บุรินทร์ เกิดทรัพย์ (สังกัด NECTEC, NSTDA)
4. นายฐิติวัฒน์ เย็นวิชัย (สังกัด ENTEC, NSTDA)
5. นายพีร ธนวีรพงษ์ (สังกัด TAIST Tokyo TECH)
6. Miss. Lwin Yamon Phyo (สังกัด TAIST Tokyo TECH)
7. นายสันติพงศ์ ครุภานันต์ (สังกัด NECTEC, NSTDA)



Power Consumption	<input type="text"/>	Km/Kwh
	<input type="text"/>	kwh/Km
Maximum Output Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Regen. Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Torque	<input type="text"/>	N.m
Battery Capacity	<input type="text"/>	kWh
Energy	<input type="text"/>	kWh
Distance	<input type="text"/>	km

# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (4/9)

1

Speed Profile	รูปแบบของความเร็ว	ECECOL	
Cd	สัมประสิทธิ์แรงต้านอากาศ	0.4	
Area	พื้นที่หน้าตัดมองจากหน้ารถ	2.06	m <sup>2</sup>
Density	ความหนาแน่นของอากาศ	1.188	kg/m <sup>3</sup>
Vehicle Mass	มวลรถเปล่า	2500	kg
Carry Mass	มวลบรรทุก	500	kg
Total Mass	มวลรวม	3000	m <sup>2</sup>
Rolling Resistance coefficient	สัมประสิทธิ์แรงเสียดทานล้อกับถนน	0.0035	
% Regentive Break	สัดส่วนพลังงานเบรคกลับมาใช้	0	%
1st Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 1	0	<input type="checkbox"/>
2nd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 2	0	<input type="checkbox"/>
3rd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 3	1.4	<input checked="" type="checkbox"/>
4th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 4	0	<input type="checkbox"/>
5th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 5	0	<input type="checkbox"/>
6th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 6	0	<input type="checkbox"/>
7th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 7	0	<input type="checkbox"/>
8th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 8	0	<input type="checkbox"/>
Final Gear	อัตราทดเฟืองท้าย	4.3	
Total Gear Ratio	อัตราทดรวม	6.02	
Wheel Diameter	เส้นผ่านศูนย์กลางล้อ	0.78	m
Total Transmission Efficiency	ประสิทธิภาพของระบบส่งกำลัง	100	%
Slope	ความชันถนน	0	Degree
Distance Requirement	ระยะทางที่ต้องการ	250	km

Submit

2

3

4

พัฒนาโดย

1. ดร. มาณพ มาสมทบ (สังกัด ENTEC, NSTDA)
2. ดร. ธัญญา แพรทวีพัฒน์ (สังกัด ENTEC, NSTDA)
3. ดร. นรินทร์ เกิดทรัพย์ (สังกัด NECTEC, NSTDA)
4. นายฐิติวัฒน์ เย็นวิชัย (สังกัด ENTEC, NSTDA)
5. นายพีร ธนวิระพษ์ (สังกัด TAIST Tokyo TECH)
6. Miss. Lwin Yamon Phyo (สังกัด TAIST Tokyo TECH)
7. นายสันติพงศ์ ครุภานันต์ (สังกัด NECTEC, NSTDA)



5

Power Consumption	<input type="text"/>	Km/Kwh
	<input type="text"/>	kwh/Km
Maximum Output Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Regen. Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Torque	<input type="text"/>	N.m
Battery Capacity	<input type="text"/>	kWh
Energy	<input type="text"/>	kWh
Distance	<input type="text"/>	km

# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (5/9)

เลือก Driving Cycle ที่ต้องการใช้งาน โดยในเวอร์ชันนี้มี Driving Cycle ให้เลือกจำนวน 4 รูปแบบ

Speed Profile

รูปแบบของความเร็ว

ECECOL ▾



- ECECOL
- EUDC
- NEDC
- WLTC
- WMTC

ECECOL => UN/ECE Elementary Urban Cycle (Part One of the Type 1 Test)

EUDC => Extra Urban Driving Cycle

NEDC => New European Driving Cycle

WLTC => Worldwide harmonized Light vehicles Test Cycles

WMTC => World Motorcycle Test Cycle



# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (6/9)

กำหนดค่าสัมประสิทธิ์ต่างๆ รวมทั้งน้ำหนักรถ และสัดส่วนพลังงานเบรกที่ต้องการกลับมาใช้

Cd	สัมประสิทธิ์แรงต้านอากาศ	<input type="text"/>	
Area	พื้นที่หน้าตัดมองจากหน้ารถ	<input type="text"/>	m <sup>2</sup>
Density	ความหนาแน่นของอากาศ	<input type="text"/>	kg/m <sup>3</sup>
Vehicle Mass	มวลรถเปล่า	<input type="text"/>	kg
Carry Mass	มวลบรรทุก	<input type="text"/>	kg
Total Mass	มวลรวม	<input type="text" value="0"/>	m <sup>2</sup>
Rolling Resistance coefficient	สัมประสิทธิ์แรงเสียดทานล้อกับถนน	<input type="text"/>	
% Regenerative Break	สัดส่วนพลังงานเบรคกลับมาใช้	<input type="text"/>	%



# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (7/9)

กำหนดอัตราส่วนของเกียร์ที่ต้องการใช้งาน

1st Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 1	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
2nd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 2	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
3rd Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 3	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
4th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 4	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
5th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 5	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
6th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 6	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
7th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 7	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
8th Gear Ratio	อัตราทดเกียร์ 8	<input type="text"/>	<input type="checkbox"/>
Final Gear	อัตราทดเฟืองท้าย	<input type="text"/>	
Total Gear Ratio	อัตราทดรวม	<input type="text" value="0.00"/>	

# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (8/9)

กำหนดขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางล้อ, ความชันถนน และระยะทางที่ต้องการใช้งาน

Wheel Diameter	เส้นผ่านศูนย์กลางล้อ	<input type="text"/>	m
Total Transmission Efficiency	ประสิทธิภาพของระบบส่งกำลัง	<input type="text"/>	%
Slope	ความชันถนน	<input type="text"/>	Degree
Distance Requirement	ระยะทางที่ต้องการ	<input type="text"/>	km

# โปรแกรมคำนวณระบบส่งกำลังของ EV (9/9)

ผลลัพธ์ที่ได้จากการคำนวณ

Power Consumption	<input type="text"/>	Km/Kwh
	<input type="text"/>	kwh/Km
Maximum Output Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Regen. Power	<input type="text"/>	kW
Maximum Torque	<input type="text"/>	N.m
Battery Capacity	<input type="text"/>	kWh
Energy	<input type="text"/>	kWh
Distance	<input type="text"/>	km

# กรณีศึกษา: รถกระบะไฟฟ้าดัดแปลง (1/5)

## คุณลักษณะเฉพาะของรถกระบะไฟฟ้าดัดแปลง

- น้ำหนักรวม: 3,000 กิโลกรัม
- พื้นที่ส่วนหน้า (Vehicle frontal area): 2.06 ตารางเมตร
- รัศมีวงล้อ (Wheel radius): 0.39 เมตร
- Rolling resistance coefficient: 0.0035
- Coefficient of aerodynamic resistance: 0.4
- ความชันของถนน: 0 องศา
- Driving cycle: New European Driving Cycle (NEDC)
- ความเร็วสูงสุด: 120 กิโลเมตรต่อชั่วโมง
- ระยะทางที่ต้องการใช้งานเท่ากับ 200 km

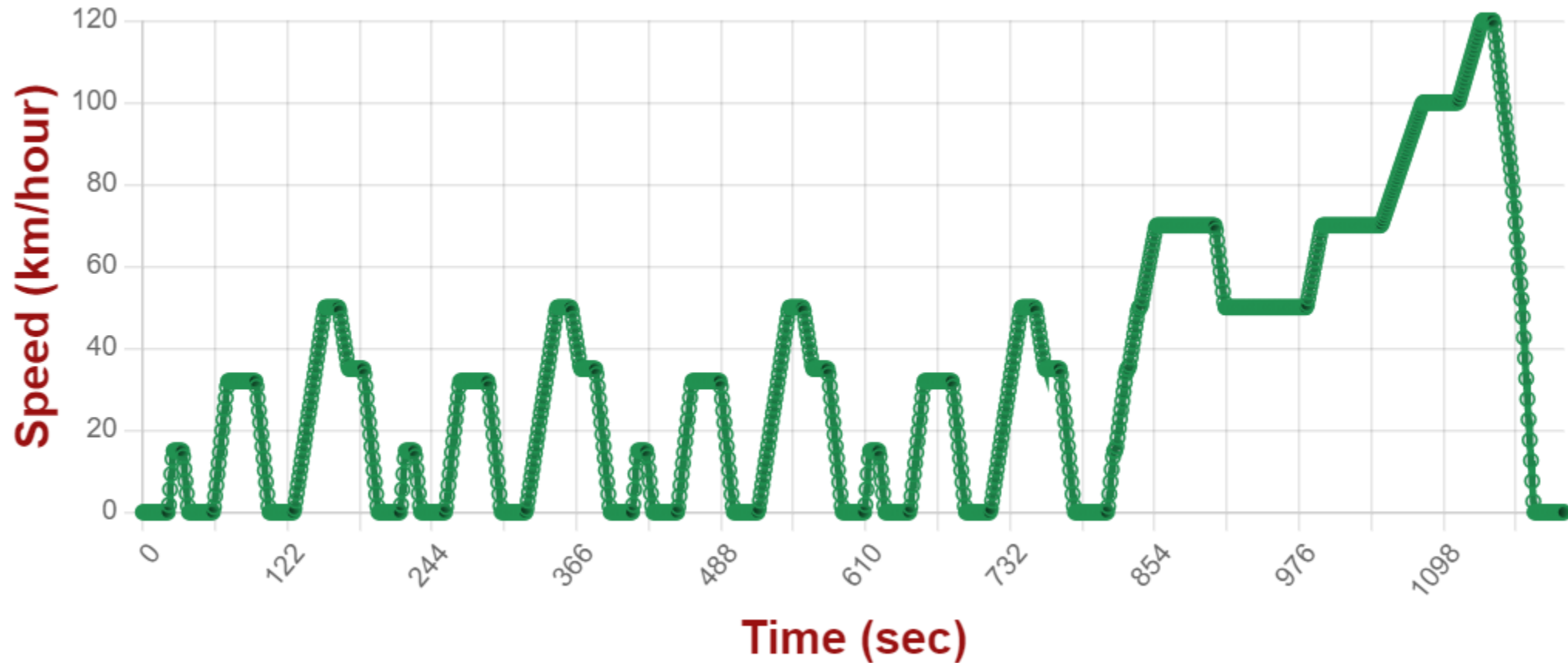
## อัตราส่วนเกียร์ทั้งระบบ

- เกียร์ 1: 16.1981
- เกียร์ 2: 9.6664
- เกียร์ 3: 6.0372
- เกียร์ 4: 4.3000
- เกียร์ 5: 3.3841

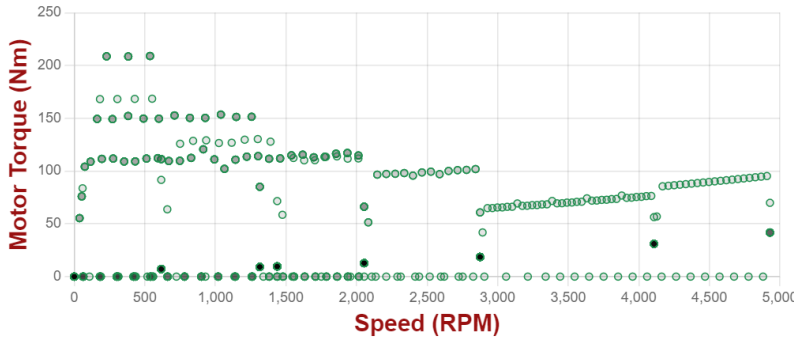
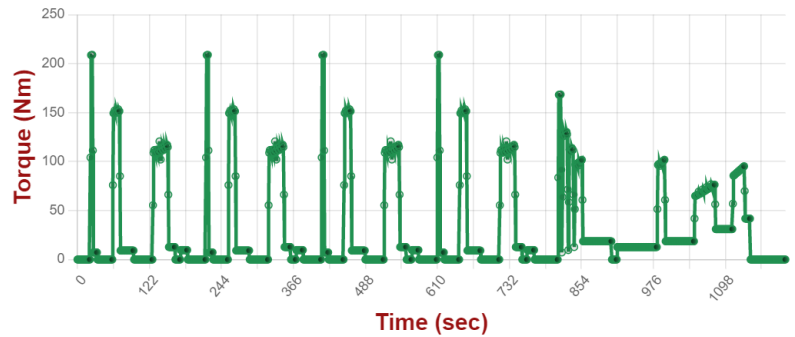
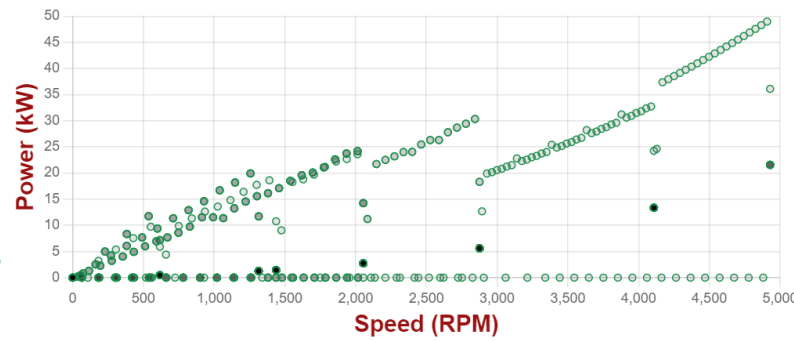
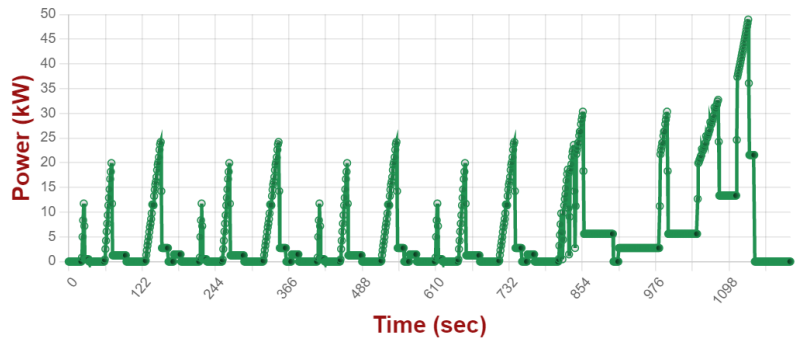
ที่มา: ISUZU Dragon Power 3.0 Turbo

\* ความหนาแน่นอากาศ: 1.188 กิโลกรัมต่อลูกบาศก์เมตร

# กรณีศึกษา: รถกระบะไฟฟ้าดัดแปลง (2/5)



# กรณีศึกษา: รถกระบะไฟฟ้าดัดแปลง (3/5)



คุณสมบัติ	ค่า
อัตราส่วนเกียร์	6.04
ความเร็วสูงสุด	120 km/h

Power Consumption	6.1	Km/Kwh
	0.16	kwh/Km
Maximum Output Power	48.97	kW
Maximum Regen. Power	0	kW
Maximum Torque	208.97	N.m
Battery Capacity	32	kWh
Energy	1.79	kWh
Distance	10.93	km

# กรณีศึกษา: รถกระบะไฟฟ้าดัดแปลง (4/5)

Nominal Operation (S1, cooling as specified below)				
Torque	$T_{nom}$	134	134	Nm
Power	$P_{nom}$	15	31	kW
Speed	$n_{nom}$	1080	2180	rpm
Phase rms-current	$I_{nom}$	382	382	A
Battery voltage (DC)	$U_{nom}$	48	96	V
Electric frequency	$f_{e, nom}$	72	145	Hz
Power factor	$\cos(\varphi)$	0.72	0.69	
Maximal Values (S2, 10s, cooling as specified below)				
Torque	$T_{max}$	284	284	Nm
Power	$P_{max}$	26	55	kW
Phase rms-current	$I_{max}$	959	959	A
Battery voltage (DC)	$U_{max}$		200	V
Speed	$n_{max}$		5700	rpm
Electric frequency	$f_{e, max}$		380	Hz

คุณสมบัติ
อัตราส่วนเกียร์: 6.04
ความเร็วสูงสุด: 120 km/h
ความเร็วรอบสูงสุด: 4,930 rpm
แรงบิดสูงสุด: 208.97 Nm
กำลังไฟฟ้าสูงสุด: 48.97 kW

ที่มา: เว็บไซต์จากบริษัทผลิตรถยนต์ในยุโรป

# กรณีศึกษา: รถระบบไฟฟ้าดัดแปลง (5/5)

- กำหนดน้ำหนักรวมทั้งหมด 3,000 กิโลกรัม
- สามารถใช้ความเร็วสูงสุดได้เท่ากับ 120 กิโลเมตรต่อชั่วโมง
- ใช้ข้อมูลจากการทำงานที่**เกียร์ 3** ในการเลือกมอเตอร์ไฟฟ้า
- กำลังไฟฟ้าสูงสุดเท่ากับ **48.97 กิโลวัตต์**
- แรงบิดสูงสุดเท่ากับ **208.97 นิวตัน-เมตร**
- ความเร็วรอบสูงสุดเท่ากับ **4,930 รอบต่อนาที**
- ➔ จากเงื่อนไขการใช้งานสามารถเลือกมอเตอร์ไฟฟ้าที่มีจำหน่ายในท้องตลาดได้ดังนี้
  - กำลังไฟฟ้าสูงสุด **55 กิโลวัตต์**
  - แรงบิดสูงสุด **284 นิวตัน-เมตร**
  - ความเร็วรอบสูงสุด **5,700 รอบต่อนาที**
- ระยะทางที่ต้องการใช้งานเท่ากับ 200 km ➔ ขนาดความจุของแบตเตอรี่ที่ต้องการประมาณ **32 kWh**



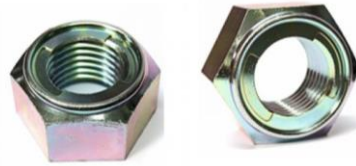
# การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion

## เกณฑ์การตรวจสอบ (Inspection)

- แรงดันไฟฟ้าสูงสุด (VDC) ถ้าแรงดันไฟฟ้าเกิน 60 VDC ถือว่าเป็นระบบแรงดันไฟฟ้าสูง "ต้อง" ไม่มีแรงดันไฟฟ้าออกจากแพ็คเกจเตอรีที่จุดเชื่อมต่อ (Connector) สามารถติดตั้ง Maintenance plug เพื่อใช้ในการตัดไฟฟ้าได้ หรือป้องกันการสอดใส่แท่งขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางขนาด 12 มิลลิเมตร
- การรองรับกระแสสูงสุดของสายไฟ ต้องสูงกว่าค่ากระแสสูงสุดพิวส์ระดับเพ็ก
- ระดับการกันน้ำและกันฝุ่นอย่างน้อย "Ipxx" ในกรณีจำลองการเชื่อมต่อ Connectors ทั้งหมดแล้ว
- ต้องมีระบบ Pre-charge contactor ในกรณีที่ High Voltage Box หรือ ที่ Motor Inverter ไม่ได้มีการติดตั้งมา
- สายไฟแรงสูงต้องสีส้ม
- อุปกรณ์ป้องกันกระแสไฟฟ้าเกินต้องรองรับแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงมากกว่าแรงดันไฟฟ้าที่ใช้งาน
- อุปกรณ์ต่างๆ รวมทั้งสายไฟต้องมีค่าความเป็นฉนวนรองรับแรงดันไฟฟ้าสูงกว่าแรงดันสูงสุดที่ใช้งาน
- สายไฟแรงดันสูงที่ใช้เชื่อมต่อของอุปกรณ์แรงดันสูงระหว่างกันต้องรองรับกระแสได้มากกว่าระบบป้องกันกระแสเกิน (พิวส์หรือตรวจจับกระแสเกินโดยใช้ Current Sensor และตัดการเชื่อมต่อที่ Contactor) ระหว่างอุปกรณ์ต้องมากกว่า 1.25 เท่า

# การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion

- High Voltage Box (กล่องรวบรวมสะพานไฟไปจุดต่างๆ)
  - ✓ ระบบ Pre-charge contactor (ในกรณีไม่ได้ติดตั้งที่แพ็คแบตเตอรี่ หรือ Motor Inverter)
  - ✓ ขณะรถอยู่ใน Active Mode/Ready to Use ต้องไม่มีไฟฟ้าออกมาที่จุดหัวชาร์จ
  - ✓ ขณะรถอยู่ใน Charging Mode ต้องไม่มีไฟฟ้าออกไปที่ Motor Inverter
  - ✓ ขณะรถอยู่ในสถานะไม่ใช้งาน ต้องไม่มีไฟฟ้าออกไปจุดหัวชาร์จ, Motor Inverter และอุปกรณ์อื่นๆที่เป็นฝั่งแรงดันสูง
- ขั้วต่อสลักเกลียว (Bolted connector) ที่ใช้กับกระแสไฟฟ้าสูง ต้องมีระบบล็อกทางกล (Positive locking mechanism) ห้ามใช้น้ำยากันคลาย



น็อตล็อกกันคลายชนิดโลหะ

- ทดสอบการทำงานของชุด Insulation Monitoring Device (IMD) ต้องตัดระบบไฟฟ้าแรงสูงภายใน 30 วินาที เมื่อเกิดความผิดพลาดเกี่ยวกับค่าความเป็นฉนวน (กำหนดให้ค่าความเป็นฉนวนอย่างน้อย 500 โอห์มต่อ 1 โวลต์ หรือสูงกว่า)
- ค่าความต้านทานระหว่างระบบกราวด์ของระบบไฟฟ้าแรงต่ำ (Grounded low voltage) กับตัวถังอุปกรณ์ขับเคลื่อนแรงดันไฟฟ้าสูงที่สามารถนำไฟฟ้าได้ (เช่น มอเตอร์ไฟฟ้าขับเคลื่อน, ชุดมอเตอร์อินเวอร์เตอร์, เปลือกหุ้มชุดแบตเตอรี่) ในระยะการวัดตัวถังอุปกรณ์และกราวด์ห่างน้อยกว่า 100 มิลลิเมตร ต้องมีค่าน้อยกว่า 100 มิลลิโอห์ม

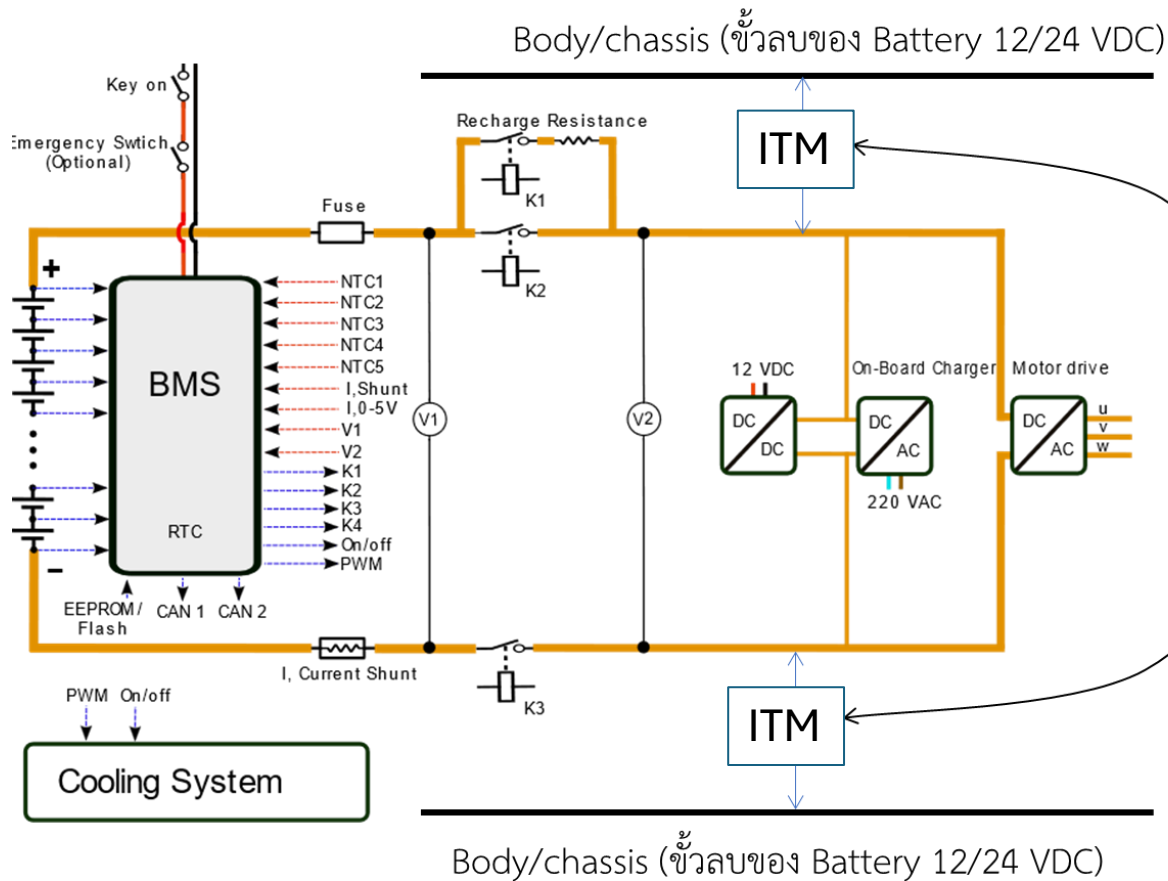
# การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion

- วัดความต้านทานระหว่างขั้วบวกและลบของระบบแบตเตอรี่ที่เชื่อมต่อกับอุปกรณ์แรงดันสูงต่างๆกับแชสซีรถมีค่ามากกว่า 500 Ohm/V คำนวณอ้างอิงที่แรงดันสูงสุดของแพ็คแบตเตอรี่ วิธีการทดสอบตาม UNECE R136e หรือสามารถใช้เครื่อง insulation resistance วัดได้ อนุญาตให้ตัดการทำงานของ Contractor ก่อนได้ ถ้ามี IMD ติดตั้งในแพ็คแบตเตอรี่แล้ว
- วัดความต้านทานสายไฟฟ้าแรงดันสูงเชื่อมต่อระหว่าง Motor inverter ไป Motor กับแชสซีรถต้องมีค่ามากกว่า 500 Ohm/V คำนวณอ้างอิงที่แรงดันสูงสุดของมอเตอร์ สามารถใช้เครื่อง insulation resistance วัดได้ อนุญาตให้ตัดการทำงานของ Contractor ก่อนได้ ถ้ามี IMD ติดตั้งในแพ็คแบตเตอรี่แล้ว
- ต้องมีสวิตช์ที่สามารถหยุดการทำงานของระบบได้ โดยผู้ใช้งานรถสามารถเข้าถึงได้ง่ายภายในตัวรถ เช่น สามารถใช้สวิตช์กุญแจหรือปุ่ม Emergency ในการหยุดการทำงานของระบบได้
- ระบบลดแรงดัน DC-DC Converter จากแรงดันไฟฟ้าสูงของแพ็คแบตเตอรี่เป็นแรงดันไฟฟ้าต่ำ 5VDC/12VDC/24VDC ต้องเป็นระบบ Isolation
- ตรวจสอบการตัดระบบในกรณีต่างๆ ดังนี้
  - ✓ คันเร่งค้าง (Brake system plausibility device)
  - ✓ สัญญาณคันเร่งหายไป (APPS implausibility check)

# การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion

## ใช้เครื่อง insulation resistance วัด

ไม่ควรใช้แรงดันไฟฟ้าในการทดสอบเกิน  
กว่าแรงดันไฟฟ้าสูงสุดของแพ็คเกจเตอร์



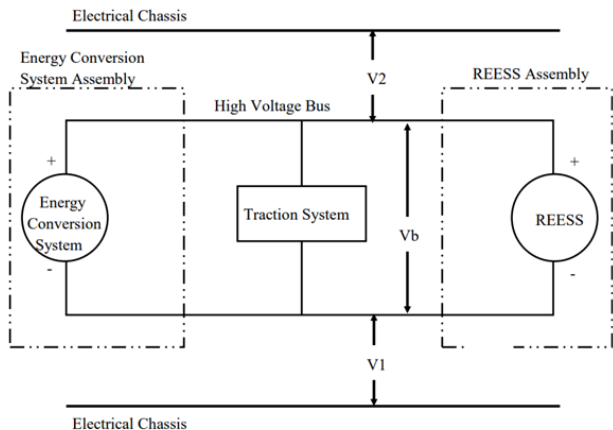
Insulation Testing  
Megohmmeter

แรงดันไฟฟ้าที่ใช้ในการวัดค่าเป็นฉนวน  
ตามมาตรฐาน ไม่ควรเกินครึ่งหนึ่งของ  
แรงดันแพ็คเกจเตอร์ (เพื่อความปลอดภัย)  
ทำทั้งฝั่งขั้วบวกและขั้วลบกับโครงรถ  
\*\*\* จะไม่สามารถวัดได้แม่นยำ ถ้าตัวรถติดตั้ง IMD  
มา ต้องทำการตัดการทำงานของ IMD ก่อน\*\*\*

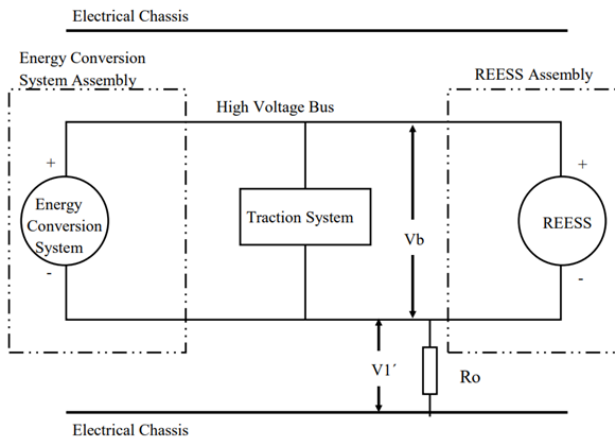
# การประยุกต์ใช้ข้อกำหนด FSAE กับ EV Conversion

## เทคนิค insulation resistance โดยใช้เครื่องมือพื้นฐาน

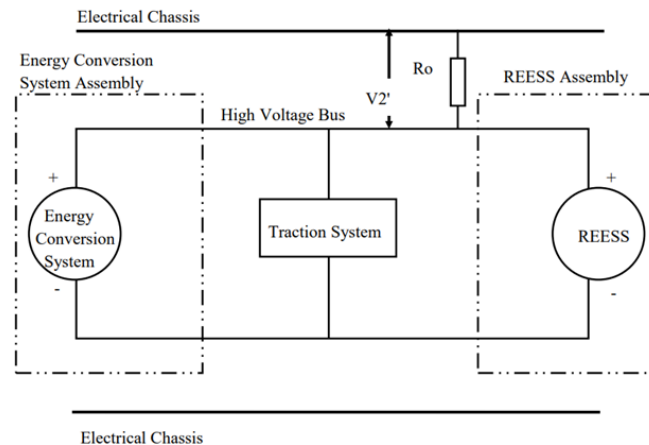
Measurement of Vb, V1, V2



Measurement of V1'



Measurement of V2'



**Agreement**

Concerning the Adoption of Uniform Technical Prescriptions for Wheeled Vehicles, Equipment and Parts which can be Fitted and/or be Used on Wheeled Vehicles and the Conditions for Reciprocal Recognition of Approvals Granted on the Basis of these Prescriptions\*

(Revision 2, including the amendments which entered into force on 16 October 1995)

**Addendum 135 – Regulation No. 136**

Date of entry into force as an annex to the 1958 Agreement: 20 January 2016

**Uniform provisions concerning the approval of vehicles of category L with regard to specific requirements for the electric power train**

This document is meant purely as a documentation tool. The authentic and legal binding text is: ECE/TRANS/WP.29/2015/69 (as amended by paragraph 75 of the report ECE/TRANS/WP.29/1116).



UNITED NATIONS

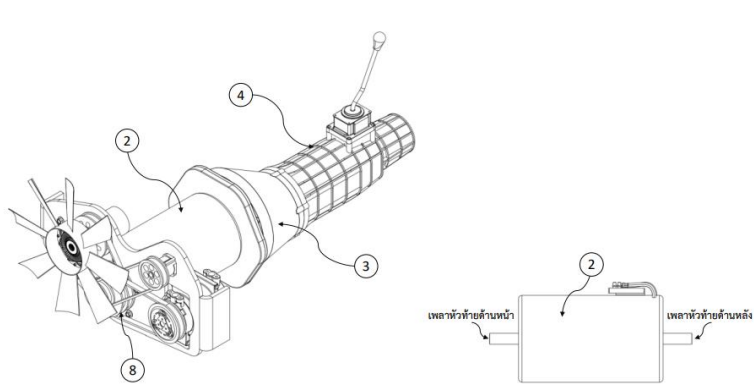
กรณี V1 มากกว่า V2

$$R_i = R_o * (V_b / V_{1'} - V_b / V_1)$$

กรณี V2 มากกว่า V1

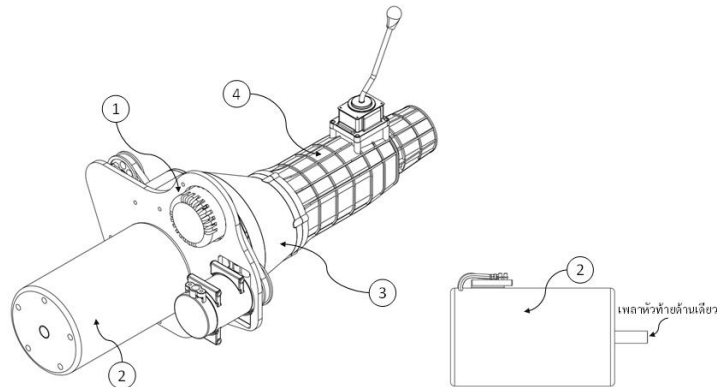
$$R_i = R_o * (V_b / V_{2'} - V_b / V_2)$$

# แนวความคิดการดัดแปลงโดยใช้อุปกรณ์พื้นฐานจากเครื่องยนต์เดิม

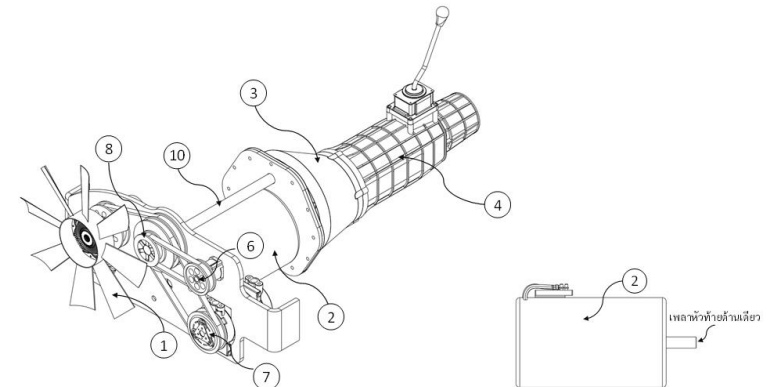


## แบบที่ 1: มอเตอร์สองแกนเพลลา

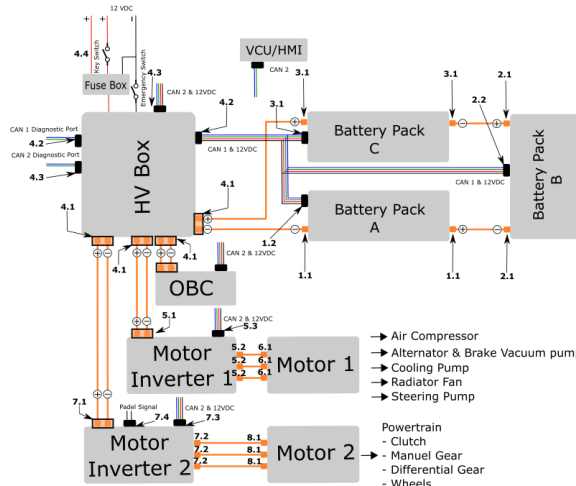
- แกนหลังขับเคลื่อน
- แกนหน้าขับเคลื่อนอื่นๆ



## แบบที่ 2: มอเตอร์แกนเพลลาเดียว ขับเคลื่อนทั้งหมด



## แบบที่ 3: มอเตอร์แกนเพลลาเดียว โย่งขับเคลื่อนอื่นๆ กลับมาด้านหน้า



## แบบที่ 4: มอเตอร์สองตัว

- ขับเคลื่อน
- ขับเคลื่อนอื่นๆ

# ขอบคุณครับ

ดร. บุรินทร์ เกิดทรัพย์

burin.kerdsup@nectec.or.th

ดร. มานพ มาสมทบ

manop.mas@entec.or.th

สำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ



Society of Automotive Engineers-Thailand

